

USO DEL TECLADO PC-AT COMO PERIFÉRICO DEL MICROCONTROLADOR PIC16F84

Ing. Daniel Francisco Gómez Prado
dgomezp@unmsm.edu.pe

Profesor de la Facultad de Ingeniería Electrónica, Universidad Nacional Mayor de San Marcos
Lima - Perú

RESUMEN: El presente artículo explica un pequeño programa para el microcontrolador PIC16F84, que detecta las teclas presionadas de un teclado PC-AT. El tema es de utilidad para aquellos quienes deseen aclarar principios sobre el manejo de interrupciones, tablas y adquisición de datos y a partir de aquí poder realizar proyectos más elaborados.

ABSTRACT: This paper explains a small program for the microcontroller PIC16F84, which detects the pressed keys from a keyboard PC-AT. The topic is of utility for those who want to clarify concepts about the handling of interruptions, tables and acquisition of data.

Palabras Claves: Teclado, PC-AT, Microcontrolador PIC16F84.

I. TEORÍA DEL TECLADO PC-AT

El teclado es un periférico bidireccional que se conecta al ordenador por medio de un cable que contiene 4 hilos hábiles: uno de alimentación, uno de tierra, uno para datos y otro para reloj. Los conectores externos del teclado más conocidos se muestran en la Figura 1, a continuación:

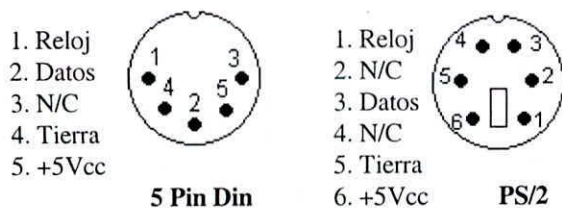


Figura 1. Conectores de Teclado PC-AT estándar

Donde las líneas del reloj y de datos son bidireccionales de E/S con colector abierto capaces de drenar una corriente de hasta de 300mA.

Después del encendido y al recibir alimentación, el teclado realiza un autodiagnóstico denominado BAT (*Basic Assurance Test*) donde chequea su ROM, RAM y enciende y apaga todos los LED. Esta operación emplea entre 600 y 900 milisegundos; al acabar el BAT y cuando sea posible establecer la comunicación con el host (líneas de reloj y datos en alto) envía un byte 0AAh si todo ha salido bien y un 0FCh si ha habido fallos; inicializando después los parámetros de auto repetición de las teclas.

1.1 Comandos del Teclado

Además de poder obtener el código de las teclas presionadas, también se puede enviar comandos desde y hacia el teclado, a continuación se detallan las funciones de estos comandos. [Konzak, 1993]

1.1.1 Comandos del Host al teclado

Los comandos desde el host hacia el teclado pueden ser enviados en cualquier momento, a menos que esté esperando por un byte de datos en el registro de entrada como consecuencia de un comando previo, cuando se envía un comando al teclado, éste responderá en menos de 20 milisegundos devolviendo una señal de reconocimiento por medio de un byte 0FAh. Los principales comandos (diferenciados de los datos por tener el bit 7 activo) son:

- **Reset (0FFh):** Al recibirlo se envía una señal de reconocimiento y se asegura que el host, se de por enterado poniendo en alto las líneas de reloj y datos un mínimo de 500 microsegundos; el teclado permanece inhibido hasta que el host acepte la señal de reconocimiento o envía otro comando que sobrescriba y anule éste. A continuación, el teclado ejecuta de nuevo el BAT, estableciendo valores por defecto para la autorepetición y limpiando su registro de salida.

- Reenvío (0FEh): El host puede enviar este comando cuando detecta un fallo en la recepción. Este comando sólo puede ser enviado después de una transmisión del teclado y antes de habilitar la comunicación para la siguiente recepción, el cual responde enviando de nuevo el dato anterior.
- Establecer valores por defecto (0F6h): Devuelve la autorepetición a los valores habituales, limpia su registro de salida y continúa rastreando las teclas si no estaba inhibido; es una especie de *reset en caliente*.
- Establecer valores por defecto y parar (0F5h): Similar al comando anterior, pero dejando de rastrear las teclas y permaneciendo inhibido hasta recibir más instrucciones.
- Habilitar (0F4): Reanuda el funcionamiento interrumpido por el comando anterior.
- Establecer el *ratio* y retardo de autorepetición (0F3h): tras este comando debe enviarse otro inmediatamente a continuación, que se interpretará como dato, estableciendo los valores de autorepetición. De este segundo byte, el bit 7 estará siempre en cero; el valor de los bits 5 y 6, al sumarles una unidad, indican el tiempo que ha de pasar desde que se pulsa una tecla hasta que comience autorepetirse, en unidades de 0,25 segundos ($\pm 20\%$). Los bits 2, 1 y 0 forman un número A; los bits 4 y 3 forman otro número B; por medio de la fórmula (1) se obtiene la tasa o ratio de autorepetición en teclas por segundo:

$$\frac{1}{0.00417(8+A)2^B} \quad (1)$$

Una vez recibido este comando, el teclado envía la acostumbrada señal de reconocimiento, deja de rastrear las teclas y espera por el parámetro de autorepetición, respondiendo al mismo con otra señal de reconocimiento y volviendo a ejecutar lo anterior. Si en lugar de recibir el parámetro recibe otro comando (bit 7 activo) dejará inalterados los valores de autorepetición y procesará dicho comando, aunque permanecerá inhibido hasta que se le habilite con el comando 0F4h. Por defecto, el sistema establece una tasa de 10 caracteres por segundo y 0,5 segundos de espera.

- Sin operación (0F7h a 0FDh y 0EFh al 0F2h): Son códigos reservados; el teclado al recibirlos envía la señal de reconocimiento de siempre y no realiza ninguna acción.
- Eco (0EEh): Si el teclado recibe este comando, lo reenvía a continuación. Es una ayuda al diagnóstico.
- Encender/apagar los LED (0EDh). Tras este comando se ha de enviar otro byte de datos, cuyos bits 0, 1 y 2 están ligados al estado de los LED de Scroll Lock, Num Lock y Caps Lock,

respectivamente; los demás están reservados. Al recibir el comando envía la correspondiente señal de reconocimiento y deja de rastrear las teclas, esperando por el dato. Si en vez de un dato recibe otro comando, dejará intactos los LED, procesará dicho comando y continuará rastreando las teclas (sin quedar inhibido en esta ocasión).

1.1.2 Comandos del Teclado al Host

A continuación se listan los comandos que el teclado puede enviar al host en un momento dado.

- Reenvío (0FEh): El teclado puede enviar este comando al host para solicitar el reenvío cuando detecta un fallo en la recepción (normalmente de paridad) o una entrada incorrecta.
- Reconocimiento ó ACK (0FAh): El teclado devuelve este valor para indicar al host que ha recibido algún dato (excepto en el caso de los comandos Eco y Reenvío del host).
- Desbordamiento (0): Cuando el host intenta leer el teclado directamente sin haber códigos en el buffer interno del propio teclado.
- Fallo en el diagnóstico (0FDh): El teclado periódicamente se auto chequea y envía este código si detecta algún fallo. Si el fallo sucede durante el BAT, dejará de rastrear las teclas en espera de un comando del host; en cualquier otro momento continuará rastreando las teclas.
- Código de tecla soltada ó *break code* (0F0h): El teclado envía este código al host para indicar que el siguiente código que enviará a continuación corresponderá a una tecla soltada.
- BAT completado (0AAh): Después de realizar el BAT el teclado envía un 0AAh para indicar que ha salido bien, o un 0FCh (u otro valor) si ha habido fallos.
- Respuesta al eco (0EEh): El teclado reenvía este valor al host en respuesta de haberlo recibido.

1.2 Código de Escaneo

Al pulsar una tecla se genera un único código, denominado también código de rastreo, el cual identifica la tecla pulsada y la envía a través de su línea de data serial. Al soltar la tecla, los teclados de AT generan dos códigos que se envían consecutivamente (0F0h y después el mismo código que al pulsarla). Por ejemplo, si se pulsa la tecla 'A' aparecerá en la línea de dato serial del teclado el byte 1Ch, y al soltar la 'A' se generaran el código F0h y luego 1Ch. Si una tecla lleva cierto tiempo pulsada, el teclado se encarga de repetir su código, en el conocido mecanismo autorepetición de la mayoría de los teclados.

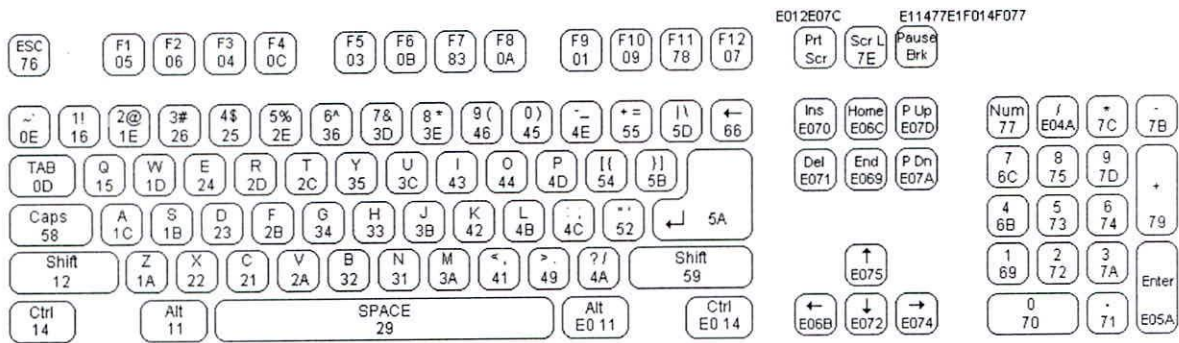


Figura 2. Teclado Extendido del PC-AT

Las teclas CTRL, ALT y SHIFT pueden ser pulsadas para modificar el resultado de la pulsación de otras, y estas teclas al igual que Num Lock, Caps Lock, Scroll Lock e Ins no poseen la característica de autorepetición de las demás teclas.

En la figura 2, se muestra el teclado básico del PC-AT de 83/84 teclas y sus códigos de escaneo, junto con el juego de teclas expandidas las cuales han sido añadidas al teclado estándar y tienen un comportamiento especial ya que pueden generar hasta 4 interrupciones consecutivas con objeto de emular ciertas combinaciones de las teclas no expandidas.

Se observa que el código ASCII 0E0h sólo es generado en los teclados expandidos por las teclas expandidas. Así, por ejemplo, cuando está inactivo NUM LOCK y se pulsa el cursor derecho, expandido se generan dos interrupciones consecutivas: en la primera aparece un valor 0E0h en el puerto del teclado que indica que es una tecla expandida; en la segunda interrupción aparece el valor 74h: el mismo que hubiera aparecido pulsando el '6' del teclado numérico. Así, las teclas exclusivas de teclados expandidos generan los mismos códigos de rastreo que sus correspondientes teclas «no expandidas», aunque precedidos de un código de rastreo adicional 0E0h como mínimo.

1.3 El Protocolo del Teclado PC-AT

Como se ha mencionado anteriormente, el teclado tiene implementado un protocolo bidireccional, es decir puede enviar datos al host así como recibir datos del host. Teniendo el host la última prioridad sobre la dirección del bus [Interfacing, 2001].

1.3.1 Teclado a Host

El teclado es libre de transmitir hacia el host mientras ambas líneas del reloj del teclado y Datos permanezcan en alto (*idle*). En este momento la transmisión de datos hacia el host se realiza a través de un protocolo de comunicación en serie que en el AT consta de un marco de 11 bits, el primer bit de inicio, los 8 siguientes de datos (el LSB primero), 1 bit de paridad

impar¹ y el último de fin ó parada. En el diagrama de la Figura 3 se representa un byte de datos transmitidos desde el teclado. El teclado no cambia necesariamente el dato en la línea en el flanco de subida del

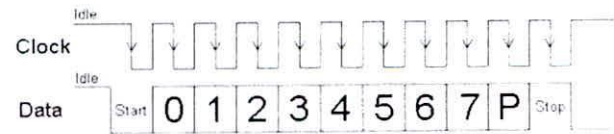


Figura 3. Transmisión del teclado al host

Reloj como se muestra aquí, pero el dato en la línea debe ser siempre válido en el flanco de bajada del reloj. Así, cada bit debe ser leído en el flanco de bajada del reloj. Teniendo en cuenta que el bit menos significativo siempre es enviado primero. El teclado genera la señal de reloj que por lo general está entre 20khz y 30khz.

1.3.2 Host a Teclado

El protocolo de host a teclado es iniciado tomando la línea de datos a cero lógico, sin embargo para evitar que ambos teclado y host traten de utilizar la línea de datos al mismo tiempo, la línea de reloj del teclado se lleva a cero lógico y se mantiene en cero por más de 60us, el cual es un tiempo mayor al ancho de un bit, asegurando así que el teclado no transmita datos. Después la línea de datos del teclado es llevado a nivel bajo mientras que la línea del reloj es soltada y el teclado se prepara para aceptar comandos del host.

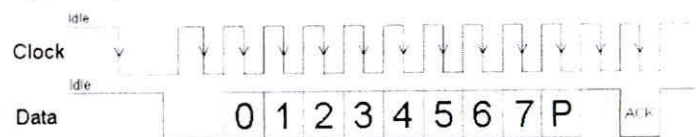


Figura 4. Transmisión del host al teclado

¹ El bit de paridad impar, es aquel agregado de forma tal que en los 9 bits totales (8bits dato y el bit agregado) hay un número impar de unos.

Cuando el teclado está listo para aceptar comandos del host empieza a generar una señal de reloj, cuya generación puede demorar hasta 10ms. Cuando se genera la señal de reloj después de que el primer flanco de bajada es detectado se puede poner el primer bit (el bit menos significativo) en la línea de datos, el cual será leído por el teclado en el próximo flanco de bajada. Este proceso se repite para los 8 bits de datos, después de esto el teclado se prepara para recibir el bit de paridad impar¹; luego del cual la línea de datos debe mantenerse en 1 durante un ciclo de reloj. Al recibir este último bit 1 de parada, el teclado confirma que ha recibido el comando llevando la línea de datos a cero en el siguiente flanco de bajada del reloj.

Si la línea de datos no se lleva a 1 después del bit de paridad, el teclado continuará enviando la señal de reloj hasta que la línea de datos sea llevada a 1.

Si se está transmitiendo el código de rastreo de una tecla, el host mantiene un cero en la línea de datos, el teclado guardará el valor del código en transmisión en un buffer hasta que la línea de datos sea soltada (llevada a 1), reanudando luego su transmisión.

II. PROGRAMA DE COMUNICACIÓN CON EL MICROCONTROLADOR PIC

El programa, en este caso, se debe encargar de detectar las interrupciones generadas por el teclado, determinar la tecla pulsada y hallar su valor equivalente en código ASCII.

Este programa se limitará a recibir los códigos de las teclas pulsadas. Para ello debemos leer el código binario producido en los flancos de bajada del reloj, esto se realiza colocando el reloj del teclado como la entrada de la interrupción RB0, y cada vez que esta se activa leemos en RB1 un bit del dato. El análisis de esta etapa se puede realizar en los módulos que se detallan a continuación.

2.1 Módulo de Detección de la Tecla Pulsada

Este módulo se encarga de atender las interrupciones generadas por el teclado a través de las líneas KBD_DATA y KBD_CLK. De esta manera se tendrá una interrupción por cada bit transmitido por el teclado, incrementando un contador de Nbits, cuando este contador llega a 9, los últimos 8 bits recibidos son almacenados en un registro KeyRtn y se esperan las dos últimas interrupciones generadas por el protocolo de comunicación del teclado correspondientes al bit de paridad impar y bit de stop. Una vez recibido estos dos últimos bits el registro contador Nbits llega a 11 y se activa el registro Nbytes, indicando con ello que se a obtenido el código completo de una tecla pulsada.

En el diagrama de la Figura 5, se observa el uso de un registro No_Rotar, este es utilizado por que los bits que se van leyendo

del teclado empiezan por el menos significativo y son almacenados en el bit más significativo de Datain, por ello mientras No_Rotar esta activo, 1 lógico,

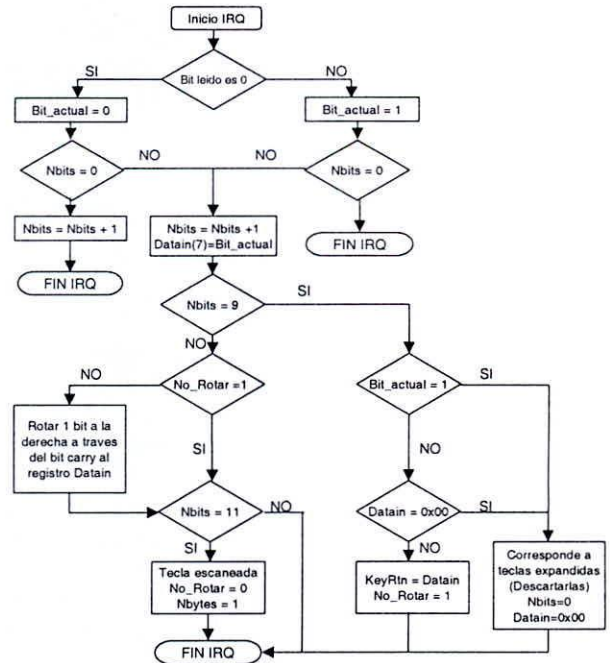


Figura 5. Diagrama de Flujo de la Interrupción

se almacena en el bit actual de Datain (7) el cual se desplaza 1 bit a la derecha. De esta manera al leer el último bit del dato se han realizado 7 rotaciones al bit menos significativo y el dato almacenado en Datain es correcto. El código completo del teclado se almacena en Datain en el 9no bit transmitido, es decir cuando Nbits = 9, por ello en este punto se guarda el registro Datain en KeyRtn y se desactiva la rotación del registro Datain, No_Rotar = 0.

2.2 Módulo de determinación del equivalente ASCII de la Tecla Pulsada

Cuando Nbytes se activa a 1, se sale del lazo de espera de tecla presionada y se procede a hallar el equivalente ASCII del código guardado en KeyRtn. Para simplicidad del programa se descarta todas las teclas que no pertenezcan al teclado base, es decir aquellas menores de 0x0E y mayores de 0x67. Si la tecla presionada esta entre ese rango entonces se revisa el estado del bit CAPS, si éste está activo se utiliza la tabla de mayúsculas para hallar el equivalente ASCII de la tecla pulsada, en caso contrario se utiliza la tabla de minúsculas. Una vez determinado el equivalente ASCII de la tecla su valor es almacenado en el registro ASCII.

Si se está determinando el equivalente ASCII de una tecla se pulsará nuevamente el teclado, entonces se activará la interrupción, y los registros Status y W son salvados al inicio de la IRQ, por lo que al final de cada IRQ estos registros no

han variado continuando con la ejecución del programa donde habían sido interrumpido.

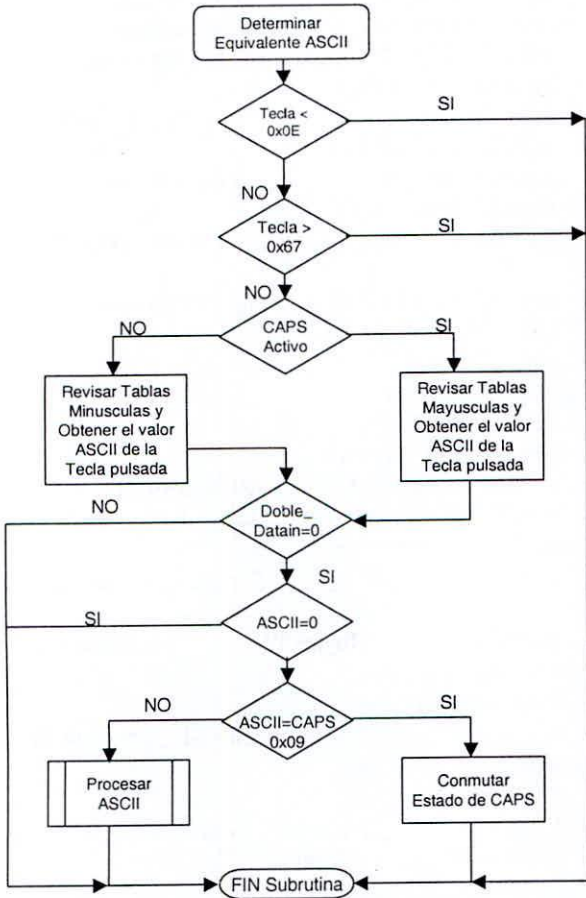


Figura 6. Diagrama de Flujo del equivalente ASCII

En el manejo de las tablas Mayúsculas y Minúsculas hay que tener en cuenta que los microcontroladores PIC16F84 poseen 1K de memoria de programa, agrupada en 4 bancos de 0x0FF a 0x3FF. Así cada banco de memoria es direccionado internamente mediante el registro PC que corresponde al byte inferior de direcciones; y la selección del banco se realiza con los dos bits superiores mediante el registro PCLATH. Por ello, cuando se trabaja con tablas hay que tener especial cuidado debido a que los saltos sólo varían el registro PC, pero no el PCLATH, pudiendo ocasionar un error en la secuencia de ejecución que no es detectado en la compilación del programa. El programa evita este problema (ver Figura 6).

2.3 Circuito

A continuación se muestra el circuito esquemático a implementar (ver Figura 7). En donde los 4 bits RB4-RB7 pueden ser utilizados para enviar el código ASCII en dos nibles a una pantalla LCD con RB2 y RB3 como sus señales de control; y los 4 bits restantes RA1-RA5 para activar o desactivar relés.

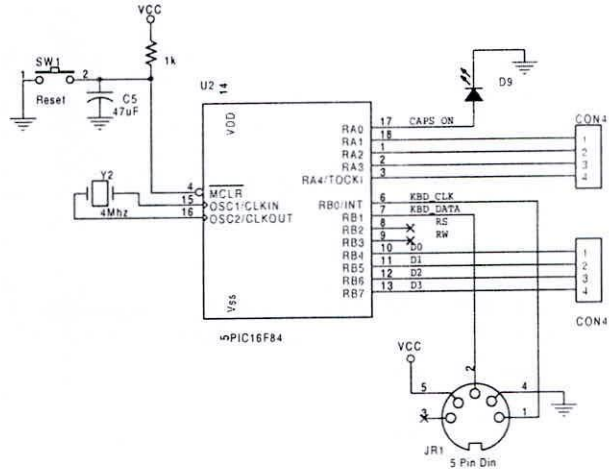


Figura 7. Circuito Esquemático

2.5 Programa del Microcontrolador

A continuación se muestra el código fuente del programa, obsérvese que además de la instrucción List para indicar al compilador el microcontrolador a utilizar, se debe añadir una palabra de configuración que indique al microcontrolador entre otras cosas el tipo de reloj que se está utilizando, en nuestro caso de cristal. Este último es necesario si se desea grabar el archivo hex generado en el microcontrolador.

LIST P=16F84

```

*****
Control del teclado PC AT
*
*
*
*   PORTB PORTB PORTB PORTB PORTB PORTB
*
* Salida de Datos:  RB7 - RB4
*
* :                   RB3
*
* :                   RB2
*
* KBD_DATA:         RB1 Datos sereal del teclado
*
* KBD_CLK:          RB0 Irq generada por el teclado
*
*
*
*   PORTA PORTA PORTA PORTA PORTA PORTA
*
* :                   RA4
*

```



```

* : RA3
*
* : RA2
*
* : RA1
*
* CAPSON : RA0 Led indicador de Caps
*
*
* Por: Daniel Gomez Prado, dgomezp@unmsm.edu.pe*
*****
include <p16f84.inc>

Palabra de Configuracion

__CONFIG __CP_OFF & __WDT_OFF & __PWRTE_ON &
__XT_OSC

PUERTOS
Doble_DATAIN equ 0x14
ASCII EQU 0X15
BANDERAS EQU 0X16
SALTO EQU 0X17
CONTADOR1 EQU 0X18
CONTADOR2 EQU 0X19
#DEFINE CAPSON PORTA,0 ;RA0
#DEFINE BANDERAS_CAPS BANDERAS,0
;BIT0

Registros del Teclado PC
Nbits equ 0x0c ;guarda numero de bits
de la tecla pulsada
Nbytes equ 0x0d ;guarda numero de bytes
NO_ROTAR equ 0x0e ;guarda #bytes,
esperando bit de P y Stop
KeyRtn equ 0x12 ;regresa el valor a
visualizar
DATAIN equ 0x13 ;almacena valor
ingresado por KBD DATA
#DEFINE KBD_CLK PORTB,0 ;RB0

#DEFINE KBD_DATO PORTB,1 ;RB1
#DEFINE BIT_ACTUAL DATAIN,7
Registros temporales para PUSH y POP
STATUS_TEMP equ 0x0f ;\ de la rutina
W_TEMP equ 0x11 ;/ de IRQ
INICIO DE LA MEMORIA DE PROGRAMA
org 0x00 ;Vector de reset
goto INICIO
org 0x04 ;Inicio del Vector de IRQ
MOVWF W_TEMP ;\
SWAPF STATUS,W ;> PUSH, SALVA REGISTRO
MOVWF STATUS_TEMP ;/ STATUS Y W
CALL LEER_TECLADO
bcf INTCON,INTF ;Limpia bandera de IRQ
SWAPF STATUS_TEMP,W ;\
MOVWF STATUS ;\ POP, RECUPERA
SWAPF W_TEMP,F ;/ REGISTROS STATUS Y W

SWAPF W_TEMP,W ;/
RETFIE ; Retorno de IRQ
INICIO ;*****>>
clrf PORTB ; Borra salidas
clrf PORTA ; Borra salidas
bsf STATUS,RP0 ; Selecciona banco 1
movlw b'11111111'
movwf TRISB ; '1' -> In , '0' -> Out
movlw b'00000000'
movwf TRISA ; Todo RA Out
movlw b'10111111'
movwf OPTION_REG ;Establecer IRQ flanco
bajada
bcf STATUS,RP0 ;Selecciona banco 0
clrf BANDERAS
clrf Nbits
clrf Nbytes
clrf DATAIN
clrf NO_ROTAR
movlw b'10010000' ;IRQ RB0/INT
movwf INTCON ;Activa GIE global
LAZO_LECTURA ;*****>>
CLRWDTC ;Espera que se genere
IRQ
DECFSZ Nbytes,W ; Debido a la
pulsacion de una tecla
GOTO LAZO_LECTURA
MOVF KeyRtn,W ;Tecla Precionada al registro W
sublw 0x0D ;\
btfs STATUS,C ;|
goto LIMPIAR ;< 0EH | Desactiva
movf KeyRtn,W ;\ Teclas
sublw 0x67 ;/ no
btfs STATUS,C ;| necesarias
goto SIGUE ;|
goto LIMPIAR ;>= 67h /
;Solo interesa las teclas entre 0EH
Y 67H
MOVLW 0X0E
SUBWF KeyRtn,W ; el salto a realizar en la tabla esta
en W
BTFS BANDERAS_CAPS ; ¿¿ ESTA CAPS
ACTIVO ??
GOTO TBL_MAY ; CAPS=1
TBL_MIN ;*****>>
MOVWF SALTO ; AQUI SALTO=W
MOVLW high TABLA1 ;TABLA DE
MINUSCULAS CAPS=0
MOVWF PCLATH ; RUTINA TABLAS EN
LA FRONTERA
MOVLW TABLA1+1 ; 0X0FF -> 0X100
ADDWF SALTO,W
BTFS STATUS,C
INCF PCLATH,F
CALL TABLA1 ;TABLA DE
MINUSCULAS CAPS=0
goto FIN_TABLA
TBL_MAY ;*****>>

```

```

MOVWF     SALTO      ;AQUI SALTO=W
MOVLW    high TABLA0 ;TABLA      DE
MAYUSCULAS CAPS=1
MOVWF    PCLATH     ;RUTINA TABLAS EN
LA FRONTERA
MOVLW    TABLA0+1   ;0X0FF -> 0X100
ADDWF    SALTO,W
BTFSC   STATUS,C
INCF    PCLATH,F
CALL   TABLA0      ;TABLA DE MAYUSCULAS
CAPS=1

```

FIN_TABLA ;*****>>

```

incf   Doble_DATAIN,1 ;\
btfsc  Doble_DATAIN,0 ;> Para eliminar Break
Code
goto   LIMPIAR        ;/
btfsc  STATUS,Z      ;\ ASCII es cero => NONE
goto   LIMPIAR        ;/
MOVWF  ASCII         ;'W' tiene VALOR 'ASCII' DE
TABLAS
xorlw  0xA9          ;ES ASCII CAPS o SHIFT?
btfsc  STATUS,Z
GOTO   CARACTER_ASCII ; No es CAPS NI Shift
COMF   BANDERAS,W
andlw  0x01          ;W,BIT 0 IGUAL A 1 SI CAPS
activo
MOVWF  BANDERAS
BTFSC  BANDERAS_CAPS ;¿¿ ESTA CAPS
ACTIVO ??
BSF    CAPSON        ;CAPS=1 ACTIVO
PRENDE LED
BTFSC  BANDERAS_CAPS ;
goto   LIMPIAR       ;si era tabla mayusculas
BCF    CAPSON        ;CAPS=0 APAGA LED
GOTO   LIMPIAR

```

CARACTER_ASCII ;*****>>

```

NOP      ;aquí ya se tiene la tecla presionada en
ASCII
NOP      ;pudiéndose mostrar en una pantalla LCD,
o con
NOP      ;registros tipo FIFO se pueden almacenar
todo
NOP      ;el texto deseado.

```

LIMPIAR ;*****>>

```

NOP
CLRF   KeyRtn
CLRF   ASCII
CLRF   SALTO
CLRF   Nbytes
GOTO   LAZO_LECTURA ;Aquí termina el
procesamiento de una; tecla y se inicia de nuevo la espera de
que se pulse otra tecla Lazo__Cerrado

```

```

*****
* FUNCION DE IRQ DEL TECLADO
* REALIZA LA LECTURA SERIAL DE LA TECLA PULSD
*****

```

```

LEER_TECLADO ;*****>>
BTFSC  KBD_DATO
goto   KBD_ES1      ; dato de KBD DATA es uno
bcf    BIT_ACTUAL   ; ES CERO, --> DATAIN<7> ==
0
goto   SEGUIR
KBD_ES1 ;*****>>
bsf    BIT_ACTUAL   ; ES UNO, ---> DATAIN<7> ==
1
SEGUIR ;*****>>
incf   Nbits,F      ; Iro: W = 1, Nbits = 0
DECFSZ Nbits,W
goto   BIT_REAL     ; diferente a 1, no es BIT START
BTFSS  BIT_ACTUAL   ; revisa si bit START es cero
RETURN ; es cero
goto   CLEANUP      ; limpiar contador
BIT_REAL
movf   Nbits,W
XORLW  0x09          ;si W = '9', Z=1
btfsc  STATUS,Z     ;si W <> '9', Z=0
goto   ES_9NO_BIT
NO_ES_9NO_BIT ;*****>>
decfsz NO_ROTAR,W ;decf NO_ROTAR,W
RRF    DATAIN,1
movf   Nbits,W
XORLW  0x0B          ;si W = '11', Z=1
btfsc  STATUS,Z     ;si W <> '11', Z=0
goto   aceptar_byte ;Nbits = 11
RETURN
ES_9NO_BIT ;*****>> ;Ahora tenemos 8 bits del Scan
Code,
QUE TENEMOS?
BTFSC  BIT_ACTUAL   ;va a clenaup
goto   CLEANUP      ;si es break code.
movf   DATAIN,W    ;TECLA ACEPTADA
btfsc  STATUS,Z     ;si W <> '0', Z=0
goto   CLEANUP      ;son iguales
MOVWF  KeyRtn       ;No es 0 Retornar caracter
MOVLW  0x01
MOVWF  NO_ROTAR     ;BYTE SIN
COMPLETAR
RETURN
aceptar_byte ;*****>>
MOVLW  0X01
MOVWF  Nbytes       ;DATAIN to process
clrf   NO_ROTAR
CLEANUP ;*****>>
CLRF   Nbits        ;clear # bits
CLRF   DATAIN
RETURN
*****
Tabla MAYÚSCULAS

```

TABLA0 ;*****>>
 MOVWF PCL ;PARA TABLAS mAYusculas
 EN LA FRONTERA

```

retlw '~' ; code 0E, CON mayus
retlw 0 ; code 0F
retlw 0 ; code 10
retlw 0 ; code 11 ALT IZQ
retlw 0xA9 ; code 12 SHIFT IZQ
retlw 0 ; code 13
retlw 0 ; code 14 CTRL IZQ
retlw 'Q' ; code 15
retlw '!' ; code 16
retlw 0 ; code 17
retlw 0 ; code 18
retlw 0 ; code 19
retlw 'Z' ; code 1A
retlw 'S' ; code 1B
retlw 'A' ; code 1C
retlw 'W' ; code 1D
retlw '@' ; code 1E
retlw 0 ; code 1F
retlw 0 ; code 20
retlw 'C' ; code 21
retlw 'X' ; code 22
retlw 'D' ; code 23
retlw 'E' ; code 24
retlw '$' ; code 25
retlw '#' ; code 26
retlw 0 ; code 27
retlw 0 ; code 28
retlw '' ; code 29
retlw 'V' ; code 2A
retlw 'F' ; code 2B
retlw 'T' ; code 2C
retlw 'R' ; code 2D
retlw '%' ; code 2E
retlw 0 ; code 2F
retlw 0 ; code 30
retlw 'N' ; code 31
retlw 'B' ; code 32
retlw 'H' ; code 33
retlw 'G' ; code 34
retlw 'Y' ; code 35
retlw '^' ; code 36
retlw 0 ; code 37
retlw 0 ; code 38
retlw 0 ; code 39
retlw 'M' ; code 3A
retlw 'J' ; code 3B
retlw 'U' ; code 3C
retlw '&' ; code 3D
retlw '*' ; code 3E
retlw 0 ; code 3F
retlw 0 ; code 40
retlw '<' ; code 41
retlw 'K' ; code 42
retlw 'I' ; code 43
    
```

```

retlw 'O' ; code 44
retlw ')' ; code 45
retlw '(' ; code 46
retlw 0 ; code 47
retlw 0 ; code 48
retlw '>' ; code 49
retlw '?' ; code 4A
retlw 'L' ; code 4B
retlw ':' ; code 4C
retlw 'P' ; code 4D
retlw '_' ; code 4E
retlw 0 ; code 4F
retlw 0 ; code 50
retlw 0 ; code 51
retlw 0x22 ; code 52 "
retlw 0 ; code 53
retlw '{' ; code 54
retlw '+' ; code 55
retlw 0 ; code 56
retlw 0 ; code 57
retlw 0xA9 ; code 58 CAPS
retlw 0xA9 ; code 59 SHIFT DER
retlw 0x0A ; code 5A ENTER
retlw '}' ; code 5B
retlw 0 ; code 5C
retlw '|' ; code 5D
retlw 0 ; code 5E
retlw 0 ; code 5F
retlw 0 ; code 60
retlw 0 ; code 61
retlw 0 ; code 62
retlw 0 ; code 63
retlw 0 ; code 64
retlw 0 ; code 65
retlw 0x08 ;ES BACK SP code 66
retlw 0 ; FIN
    
```

 * Tabla MINUSCULAS *

TABLA1 ;*****>>
 MOVWF PCL ;PARA TABLAS minusculas
 EN LA FRONTERA

```

retlw 0x60 ; 0E code
retlw 0 ; 0F code
retlw 0 ; 10 code
retlw 0 ; 11 code ALT IZQ
retlw 0xA9 ; 12 code SHIFT IZQ
retlw 0 ; 13 code
retlw 0 ; 14 code CTRL IZQ
retlw 'q' ; 15 code q
retlw 'l' ; 16 code l!
retlw 0 ; 17 code
retlw 0 ; 18 code
retlw 0 ; 19 code
retlw 'z' ; 1A code z
retlw 's' ; 1B code s
retlw 'a' ; 1C code a
retlw 'w' ; 1D code w
    
```


retlw	'2'	; 1E code		2@	retlw	0xA9	; 58 code	CAPS
retlw	0	; 1F code			retlw	0xA9	; 59 code	SHIFT DER
retlw	0	; 20 code			retlw	0X0A	; 5A code	ENTER
retlw	'c'	; 21 code		c	retlw	'J'	; 5B code]
retlw	'x'	; 22 code		x	retlw	0	; 5C code	
retlw	'd'	; 23 code		d	retlw	0x5C	; 5D code	\
retlw	'e'	; 24 code		e	retlw	0	; 5E code	
retlw	'4'	; 25 code		4\$	retlw	0	; 5F code	
retlw	'3'	; 26 code	3#		retlw	0	; 60 code	
retlw	0	; 27 code			retlw	0	; 61 code	
retlw	0	; 28 code			retlw	0	; 62 code	
retlw	' '	; 29 code	ESPACIO		retlw	0	; 63 code	
retlw	'v'	; 2A code	v		retlw	0	; 64 code	
retlw	'f'	; 2B code	f		retlw	0	; 65 code	
retlw	't'	; 2C code	t		retlw	0x08	; 66 code	BACKSPACE
retlw	'r'	; 2D code	r		retlw	0	; FIN	
retlw	'5'	; 2E code	5%		End			
retlw	0	; 2F code						
retlw	0	; 30 code						
retlw	'n'	; 31 code	n					
retlw	'b'	; 32 code	b					
retlw	'h'	; 33 code	h					
retlw	'g'	; 34 code	g					
retlw	'y'	; 35 code	y					
retlw	'6'	; 36 code	6&					
retlw	0	; 37 code						
retlw	0	; 38 code						
retlw	0	; 39 code						
retlw	'm'	; 3A code	m					
retlw	'j'	; 3B code	j					
retlw	'u'	; 3C code	u					
retlw	'7'	; 3D code	7/					
retlw	'8'	; 3E code	8(
retlw	0	; 3F code						
retlw	0	; 40 code						
retlw	'.'	; 41 code	,<					
retlw	'k'	; 42 code	k					
retlw	'i'	; 43 code	i					
retlw	'o'	; 44 code	o					
retlw	'0'	; 45 code	0=					
retlw	'9'	; 46 code	9)					
retlw	0	; 47 code						
retlw	0	; 48 code						
retlw	'.'	; 49 code	,>					
retlw	'/'	; 4A code	/?					
retlw	'l'	; 4B code	l					
retlw	'.'	; 4C code	::					
retlw	'p'	; 4D code	p					
retlw	'.'	; 4E code	._					
retlw	0	; 4F code						
retlw	0	; 50 code						
retlw	0	; 51 code						
retlw	0x27	; 52 code	'''					
retlw	0	; 53 code						
retlw	'['	; 54 code	[[
retlw	'='	; 55 code	=+					
retlw	0	; 56 code						
retlw	0	; 57 code						

III. REFERENCIA

Microchip Technology INC; "PIC16F8X 18 pin Flash/EEPROM 8 bit Microcontrollers", Documento número DS-30430C, 68 pags.

Konzak gary j., Annabooks; "PC keyboard Design", 2^{da} edición, San Diego, CA, 1993.

Messmer, Hans-Peter; "The indispensable PC hardware Book – Your Questions Answered"; Addison-Wesley Publishing Company, Reading, MA, 1994.

PC Keyboard FAQ, <http://www.repairfaq.org/filipg/>, 2001

Interfacing the PC's Keyboard
<http://www.senet.com.au/~cpeacock/index.html>, 2001