

SOLUCIÓN LOCAL DE UN SISTEMA DE KIRCHHOFF NO LINEAL VISCOELÁSTICO CON TÉRMINO DISIPATIVO

Teófanés Quispe Méndez¹ & Luis Enrique Carrillo Díaz²

Resumen: *En el presente trabajo, estudiamos la existencia y unicidad de soluciones locales para el problema mixto relativo a un sistema de ecuaciones de Kirchhoff no lineal viscoelástico con término disipativo.*

Palabras clave: *Solución Local, Sistema de ecuación de Kirchhoff no lineal viscoelástico, Método de Galerkin, Método del punto fijo.*

LOCAL SOLUTION A VISCOELASTIC NONLINEAR KIRCHHOFF'S SYSTEM WITH DISSIPATIVE TERM

Abstract: *In present work, we study the existence and uniqueness of local solutions for the mixed problem relative to a system of viscoelastic nonlinear Kirchhoff's equation with dissipative term.*

Key words: *Local solution, System of viscoelastic nonlinear Kirchhoff's equation, Galerkin method, Fixed point method.*

¹UNMSM, Facultad de Ciencias Matemáticas, e-mail: tquispem@unmsm.edu.pe

²UNMSM, Facultad de Ciencias Matemáticas, e-mail: lcarrillod@unmsm.edu.pe

1. INTRODUCCIÓN

En este artículo consideramos el problema de valor inicial y de frontera para el siguiente sistema de ecuaciones de Kirchhoff con memoria:

$$u'' - M(|\nabla u|_2^2) \Delta u + g_1 * \Delta u - \Delta u' = f_1(u, v) \text{ en } \Omega \times]0, \infty[, \quad (1.1)$$

$$v'' - M(|\nabla v|_2^2) \Delta v + g_2 * \Delta v - \Delta v' = f_2(u, v) \text{ en } \Omega \times]0, \infty[, \quad (1.2)$$

con condiciones iniciales

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad u'(x, 0) = u_1(x), \text{ en } \Omega, \quad (1.3)$$

$$v(x, 0) = v_0(x), \quad v'(x, 0) = v_1(x), \text{ en } \Omega, \quad (1.4)$$

y condiciones de frontera

$$u(x, t) = , \text{ en } \partial\Omega \times]0, \infty[, \quad (1.5)$$

$$v(x, t) = 0, \text{ en } \partial\Omega \times]0, \infty[, \quad (1.6)$$

donde Ω es un conjunto abierto y acotado de \mathbb{R}^n con frontera suficientemente regular $\partial\Omega$, ∇ es el operador gradiente, Δ es el operador laplaciano, $M(s)$ es una función real positiva de clase C^1 para $s \geq 0$, $g_i(t)$, $i = 1, 2$, son funciones reales no negativas de clase C^1 para $t \geq 0$, $f_i(s, r)$, $i = 1, 2$, son funciones reales no lineales continuamente diferenciables para $(s, r) \in \mathbb{R}^2$, $w' := \frac{\partial w}{\partial t}$, $w'' := \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}$, $|\nabla w|_2^2 := \int_{\Omega} |\nabla w(x, t)|^2 dx$ y $(g * w)(x, t) := \int_0^t g(t-s)w(x, s)ds$.

El caso $n = 1$ y $u = v$, la ecuación (1.1) describe vibraciones transversales no lineales de una cuerda de material viscoelástico, fuertemente tensa entre dos puntos fijos $x = 0$ y $x = L$, en el eje x del plano xu . En estas condiciones la ecuación resultante es

$$\rho hu'' - \left(p_0 + \frac{Eh}{2L} \left| \frac{\partial u}{\partial x} \right|_2^2 \right) \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + g * \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \beta \frac{\partial^2 u'}{\partial x^2} = f(u), \quad (1.7)$$

donde $u = u(x, t)$ es el desplazamiento transversal en el espacio de coordenada x y en el tiempo t , ρ es la densidad de masa, h es el área de la sección transversal de la cuerda, p_0 es la tensión inicial, E es el módulo de Young del material, β es el coeficiente de la fuerza amortiguadora, $g(t)$ es la función de relajación, y $f(u)$ es la fuerza restauradora. Cuando en (1.7), $\beta \equiv g \equiv 0$ y la cuerda es de material elástico se tiene que la ecuación (1.7) es la propuesta y estudiada por Kirchhoff en [4]. El caso general $n \geq 1$ y $u = v$, la ecuación (1.1) tiene diversas aplicaciones, como en el área de la óptica no lineal, física del plasma y mecánica de fluidos, entre otras.

El caso $M \equiv 1$, $g_i \equiv 0$ y sin término disipativo, el sistema (1.1) – (1.2) describe la interacción de ciertas partículas elementales en un campo electromagnético, llamadas mesones. Un modelo matemático clásico que describe la interacción de los mesones es el sistema propuesto por Segal [11] que mostramos a continuación:

$$\begin{aligned} u'' - \Delta u + \alpha^2 u + g^2 v^2 u &= 0, \\ v'' - \Delta v + \beta^2 v + h^2 u^2 v &= 0, \end{aligned} \quad (1.8)$$

donde α y β son las masas de los mesones u y v respectivamente y g, h son las constantes de interacción.

Cuando g_i son funciones no triviales, $M \equiv 1$ y sin considerar término disipativo, el sistema (1.1) – (1.2) fue investigado por Andrade y Mognon [1], quienes obtienen existencia global para

$f_1(u, v) = -|u|^{\rho-1}u|v|^\rho$ y $f_2(u, v) = -|v|^{\rho-1}v|u|^\rho$; por su parte Santos [10], obtiene existencia global y decaimiento exponencial para $f_1(u, v) = -\alpha(u-v)$ y $f_2(u, v) = \alpha(u-v)$. Cuando $g_i \equiv 0$, $M \equiv 1$ y sin término disipativo, el sistema (1.1) – (1.2) fue también estudiado por Milla Miranda y Medeiros [6], quienes obtienen existencia global para $f_1(u, v) = |v|^{\rho+2}|u|^\rho u - u$ y $f_2(u, v) = |u|^{\rho+2}|v|^\rho v - v$; asimismo Li and Tsai [5], obtienen existencia local, existencia global y singularidad de soluciones para $f_1(u, v) = -m_1^2u - 4\lambda(u + \alpha v)^3 - 2\beta uv^2$ y $f_2(u, v) = -m_2^2v - 4\alpha\lambda(u + \alpha v)^3 - 2\beta u^2v$. Cuando $g_i \equiv 0$ y M es una función no trivial, el sistema (1.1) – (1.2) fue estudiado por Quispe Méndez [7, 8], quien obtiene soluciones locales y singularidad de soluciones para f_i específicas y sin término disipativo; con relación a análogo sistema, Wu y Tsai [14], obtienen existencia local y singularidad de soluciones para f_i genérica y adicionando término disipativo.

En este trabajo probaremos la existencia y unicidad de soluciones locales del problema (1.1) – (1.6), cuando g_i son funciones continuas no negativas, M es una función continua positiva y las f_i son funciones reales no lineales. Primero probaremos la existencia y unicidad de solución global de un problema lineal asociado a (1.1) – (1.6) en el caso $u = v$, utilizando el método de Galerkin. Asimismo, obtendremos una estimativa para las correspondientes soluciones. En segundo lugar, linealizaremos el problema (1.1) – (1.6) para elementos de un espacio G_{T_0, R_0} , llamado **espacio de soluciones**, luego obtendremos sus soluciones en G_{T_0, R_0} y después, por argumentos del teorema de punto fijo de Banach, se obtendrán las soluciones locales del problema (1.1) – (1.6) sobre un intervalo $[0, T_0]$, donde $T_0 > 0$ depende de los datos iniciales y de los parámetros del problema. La unicidad del par de soluciones será obtenida utilizando las estimativas de las soluciones del problema lineal. En la discusión del problema emplearemos las estrategias y herramientas inspiradas en los trabajos de Andrade y Mognon [1], Wu y Tsai [14] y Quispe Méndez [9].

2. PRELIMINARES

En esta sección presentamos algunas notaciones, conceptos y resultados sin demostración, los cuales serán usados en el desarrollo del presente trabajo.

Sea Ω un conjunto abierto y acotado de \mathbb{R}^n con frontera suficientemente regular $\partial\Omega$. Denotamos el producto interno y la norma de $L^2(\Omega)$ y $L^p(\Omega)$, con (\cdot, \cdot) y $|\cdot|_p$, respectivamente, para $1 \leq p \leq \infty$. Además $((\cdot, \cdot))$ y $\|\cdot\|$, denotaran el producto interno y la norma de $H_0^1(\Omega)$, donde $((u, v)) := \int_{\Omega} \nabla u(x) \cdot \nabla v(x) dx$ es la forma de Dirichlet.

Sea X un espacio de Banach, T y p números reales tales que $0 < T \leq \infty$ y $1 \leq p \leq \infty$. Representamos con $L^p(0, T; X)$ al espacio de Banach de las funciones vectoriales $u :]0, T[\rightarrow X$ medibles con $\|u(t)\|_X \in L^p(0, T)$, dotado de la norma

$$\|u\|_{L^p(0, T; X)} := \left(\int_0^T \|u(t)\|_X^p dt \right)^{\frac{1}{p}}, \quad 1 \leq p < \infty,$$

$$\|u\|_{L^\infty(0, T; X)} := \sup_{0 < t < T} \text{ess} \|u(t)\|_X, \quad p = \infty.$$

Similarmente, cuando $0 < T < \infty$, representamos con $C([0, T]; X)$ al espacio de Banach de las funciones continuas $u : [0, T] \rightarrow X$, dotado de la norma

$$\|u\|_{C([0, T]; X)} := \sup_{0 \leq t \leq T} \|u(t)\|_X.$$

Denotamos $w' := \frac{\partial w}{\partial t}$, $w'' := \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}$, $w(t)(x) := w(x, t)$, $L^1 := L^1(0, T)$ y $L^\infty := L^\infty(\Omega)$.

Hipótesis. Imponemos sobre las funciones reales $\mu(t)$, $g_i(t)$, $M(s)$ y $f_i(r, s)$ algunas condiciones, las cuales en ciertas situaciones son propias del problema que modelan y en otras son de naturaleza técnica para el éxito del método empleado.

(H1) $\mu \in C([0, \infty[)$, $\mu' \in L^2(0, \infty)$ y $\mu(t) \geq m_0 > 0$, $\forall t \geq 0$, donde m_0 es una constante positiva.

(H2) $g_i \in C^1([0, \infty[)$, acotada, $g_i(t) \geq 0$, $\forall t \geq 0$,

$$m_0 - \int_0^\infty g_i(s) ds := l_i > 0$$

para $i = 0, 1, 2$, donde m_0 es la constante dada en (H1), además suponemos que existen constantes positivas C_1 y C_2 tales que

$$-C_1 g_i(t) \leq g_i'(t) \leq -C_2 g_i(t), \quad \forall t \geq 0$$

para $i = 0, 1, 2$.

(H3) $M \in C^1([0, \infty[)$ y $M(s) \geq m_0 > 0$, $\forall s \geq 0$, donde m_0 es una constante dada en (H1).

(H4) $f_i(0, 0) = 0$, $i = 1, 2$ y existe una constante positiva K tal que

$$|f_i(r_1, s_1) - f_i(r_2, s_2)| \leq K \left[\left(|r_1|^\alpha + |r_2|^\alpha \right) |r_1 - r_2| + \left(|s_1|^\beta + |s_2|^\beta \right) |s_1 - s_2| \right],$$

para cada $(r_1, s_1), (r_2, s_2) \in \mathbb{R}^2$, $i = 1, 2$, con $0 \leq \alpha, \beta \leq \frac{2}{n-2}$ para $n \geq 3$ ó $\alpha, \beta \geq 0$ para $n \leq 2$.

Lema 2.1 (Desigualdad de Sobolev-Poincaré [2]). Si $2 \leq p \leq \frac{2n}{n-2}$ para $n \geq 3$ ó $p \geq 2$ para $n \leq 2$, entonces existe una constante positiva B_1 tal que

$$\|u\|_p \leq B_1 \|u\|, \quad \forall u \in H_0^1(\Omega)$$

y

$$\|u\| \leq B_1 |\Delta u|_2, \quad \forall u \in H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega).$$

Lema 2.2 (Desigualdad de Young [2]). Sea $u \in L^p(\mathbb{R}^m)$ y $v \in L^q(\mathbb{R}^m)$ con $1 \leq p \leq \infty$, $1 \leq q \leq \infty$ y r un número real verificando $\frac{1}{r} = \frac{1}{p} + \frac{1}{q} - 1 \geq 0$. Entonces $u * v \in L^r(\mathbb{R}^m)$ y

$$\|u * v\|_{L^r(\mathbb{R}^m)} \leq \|u\|_{L^p(\mathbb{R}^m)} \|v\|_{L^q(\mathbb{R}^m)},$$

donde la convolución de u con v está definida por

$$(u * v)(x) := \int_{\mathbb{R}^m} u(x-y)v(y)dy.$$

Lema 2.3. Si $g \in C^1([0, \infty[)$ y $w \in C^1([0, T]; L^2(\Omega))$, entonces

$$\begin{aligned} \int_0^t g(t-s)(w(s), w'(t)) ds &= -\frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left[(g \square w)(t) - \left(\int_0^t g(s) ds \right) |w(t)|_2^2 \right] \\ &\quad - \frac{1}{2} g(t) |w(t)|_2^2 + \frac{1}{2} (g' \square w)(t), \end{aligned}$$

donde

$$(v \square w)(t) := \int_0^t v(t-s) |w(t) - w(s)|_2^2 ds.$$

Demostración. Diferenciando el término $g \square w$, se obtiene el resultado. \square

Lema 2.4 (Desigualdad de Gronwall [15]). Sean $f, g : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$ funciones continuas, con g no decreciente y $h \in L^1(a, b)$, las cuales satisfacen la desigualdad

$$f(t) \leq g(t) + \int_a^t h(s) f(s) ds, \quad \forall t \in [a, b].$$

Entonces,

$$f(t) \leq g(t) \exp\left(\int_a^t h(s) ds\right), \quad \forall t \in [a, b].$$

Definición 2.5. Al par de funciones (u, v) se le llamada **solución** del problema (1.1) – (1.6) sobre $[0, T]$, si las funciones $u, v : \Omega \times [0, T] \rightarrow \mathbb{R}$ satisfacen las condiciones (1.3) – (1.6) y se verifican las igualdades siguientes:

$$\begin{aligned} u'' - M(|\nabla u|_2^2) \Delta u + g_1 * \Delta u - \Delta u' &= f_1(u, v) \quad \text{en } L^2(0, T; H^{-1}(\Omega)), \\ v'' - M(|\nabla v|_2^2) \Delta v + g_2 * \Delta v - \Delta v' &= f_2(u, v) \quad \text{en } L^2(0, T; H^{-1}(\Omega)). \end{aligned}$$

3. PROBLEMA LINEAL

En esta sección estudiaremos la solución global del siguiente problema lineal mixto:

$$\begin{aligned} u'' - \mu(t) \Delta u + g_0 * \Delta u - \Delta u' &= h(x, t) \quad \text{en } \Omega \times]0, T[, \\ u = 0 & \quad \text{en } \partial\Omega \times]0, T[, \\ u(x, 0) = u_0(x), \quad u'(x, 0) = u_1(x) & \quad \text{en } \Omega, \end{aligned} \quad (3.1)$$

donde T es un número real positivo fijo, escogido arbitrariamente.

Teorema 3.1. Supongamos que las funciones μ y g_0 satisfacen las hipótesis (H1) y (H2), respectivamente, $u_0 \in H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$, $u_1 \in L^2(\Omega)$ y $h \in L^2(0, T; L^2(\Omega))$. Entonces el problema (3.1) admite solución única u sobre $[0, T]$ tal que

$$\begin{aligned} u &\in C([0, T]; H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)), \\ u' &\in C([0, T]; L^2(\Omega)) \cap L^2(0, T; H_0^1(\Omega)), \\ u'' &\in L^2(0, T; L^2(\Omega)). \end{aligned}$$

Además, la solución u verifica la estimativa

$$E(t) \leq \left[E_0^{\frac{1}{2}} + 2 \int_0^t |h(s)|_2 ds \right]^2 \exp\left(\int_0^t \frac{|\mu'(s)|}{\mu_0(s)} ds\right), \quad \forall t \in [0, T], \quad (3.2)$$

donde

$$\begin{aligned} E(t) &:= \frac{1}{10} |u'(t)|_2^2 + \frac{1}{10} |\Delta u(t)|_2^2 + \frac{1}{2} \mu_0(t) \|u(t)\|^2, \\ \mu_0(t) &:= \mu(t) - \int_0^t g_0(s) ds, \\ E_0 &:= \frac{9}{10} |u_1|_2^2 + \frac{3}{10} |\Delta u_0|_2^2 + \frac{1}{2} \mu(0) \|u_0\|^2. \end{aligned}$$

Demostración. Procedemos en seis etapas.

Soluciones Aproximadas. Sean $\{\omega_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ una base en $H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$ y $V_m = [\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_m]$ el subespacio generado por los primeros m vectores $\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_m$ de $\{\omega_k\}_{k \in \mathbb{N}}$. Consideremos

$$u_m(t) = \sum_{j=1}^m r_{jm}(t) \omega_j,$$

las soluciones aproximadas en V_m del problema (3.1), donde las funciones $r_{jm}(t)$, $j = 1, 2, \dots, m$, son determinadas del siguiente problema en ecuaciones diferenciales ordinarias, para $w \in V_m$

$$\begin{aligned} & (u_m''(t), w) + \mu(t)((u_m(t), w)) \\ & \quad - \int_0^t g_0(t-s)((u_m(s), w)) ds + ((u_m'(t), w)) = (h(t), w), \\ & u_m(0) = u_{0m}, \quad u_m'(0) = u_{1m}, \end{aligned} \quad (3.3)$$

donde

$$\begin{aligned} u_{0m} &= \sum_{j=1}^m r_{0jm} w_j, \quad u_{0m} \rightarrow u_0 \text{ fuerte en } H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega), \\ u_{1m} &= \sum_{j=1}^m r_{1jm} w_j, \quad u_{1m} \rightarrow u_1 \text{ fuerte en } L^2(\Omega). \end{aligned} \quad (3.4)$$

El Teorema de Carathéodory [3], nos garantiza la existencia de una solución local u_m del problema aproximado (3.3) en el intervalo $[0, T_m]$. Las siguientes estimativas a priori nos permitirán extender la u_m al intervalo $[0, T]$, con T independiente de m .

Estimativa I. Considerando $w = u_m'(t)$ en (3.3), obtenemos

$$\begin{aligned} & \frac{1}{2} \frac{d}{dt} |u_m'(t)|_2^2 + \frac{1}{2} \mu(t) \frac{d}{dt} \|u_m(t)\|^2 \\ & \quad - \int_0^t g_0(t-s)((u_m(s), u_m'(t))) ds + \|u_m'(t)\|^2 = (h(t), u_m'(t)). \end{aligned} \quad (3.5)$$

Del Lema 2.3, resulta

$$\begin{aligned} - \int_0^t g_0(t-s)((u_m(s), u_m'(t))) ds &= \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \left[(g_0 \square \nabla u_m)(t) \right. \\ & \quad \left. - \left(\int_0^t g_0(s) ds \right) \|u_m(t)\|^2 \right] \\ & \quad + \frac{1}{2} g_0(t) \|u_m(t)\|^2 \\ & \quad - \frac{1}{2} (g_0' \square \nabla u_m)(t). \end{aligned} \quad (3.6)$$

De (3.5) y (3.6), se obtiene

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} E_1(t) &= (h(t), u_m'(t)) + \frac{1}{2} \mu'(t) \|u_m(t)\|^2 \\ & \quad - \frac{1}{2} g_0(t) \|u_m(t)\|^2 + \frac{1}{2} (g_0' \square \nabla u_m)(t), \end{aligned} \quad (3.7)$$

donde

$$E_1(t) := \frac{1}{2} |u'_m(t)|_2^2 + \frac{1}{2} \mu_0(t) \|u_m(t)\|^2 + \frac{1}{2} (g_0 \square \nabla u_m)(t) + \int_0^t \|u'_m(s)\|^2 ds, \quad (3.8)$$

$$\mu_0(t) := \mu(t) - \int_0^t g_0(s) ds.$$

De (3.7), se tiene

$$\frac{d}{dt} E_1(t) \leq |h(t)|_2 |u'_m(t)|_2 + \frac{1}{2} |\mu'(t)| \|u_m(t)\|^2. \quad (3.9)$$

De (3.9), se obtiene

$$\frac{d}{dt} E_1^{\frac{1}{2}}(t) \leq |h(t)|_2 + \frac{1}{2} \left[\frac{|\mu'(t)|}{\mu_0(t)} \right] E_1^{\frac{1}{2}}(t). \quad (3.10)$$

Luego de integrar (3.10) y de hacer uso de la Desigualdad de Gronwall, se obtiene

$$E_1(t) \leq \left[E_1^{\frac{1}{2}}(0) + \int_0^t |h(s)|_2 ds \right]^2 \exp \left(\int_0^t \frac{|\mu'(s)|}{\mu_0(s)} ds \right), \quad (3.11)$$

donde

$$E_1(0) := \frac{1}{2} |u_{1m}|_2^2 + \frac{1}{2} \mu(0) \|u_{0m}\|^2.$$

De (3.11), se tiene

$$|u'_m(t)|_2^2 + \|u_m(t)\|^2 + \int_0^t \|u'_m(s)\|^2 ds \leq K_1, \quad \forall t \in [0, T], \quad (3.12)$$

donde K_1 es una constante positiva independiente de m .

Estimativa II. Tomando $w = u''_m(t)$ en (3.3), obtenemos

$$|u''_m(t)|_2^2 + \mu(t) \frac{d}{dt} ((u_m(t), u'_m(t))) - \mu(t) \|u'_m(t)\|^2 - \int_0^t g_0(t-s) ((u_m(s), u''_m(t))) ds + \frac{1}{2} \frac{d}{dt} \|u'_m(t)\|^2 = (h(t), u''_m(t)). \quad (3.13)$$

Diferenciando la integral $\int_0^t g_0(t-s) ((u_m(s), u'_m(t))) ds$, se obtiene

$$- \int_0^t g_0(t-s) ((u_m(s), u''_m(t))) ds = - \frac{d}{dt} \left[\int_0^t g_0(t-s) ((u_m(s), u'_m(t))) ds \right] + \int_0^t g'_0(t-s) ((u_m(s), u'_m(t))) ds + g_0(0) ((u_m(t), u'_m(t))). \quad (3.14)$$

De (3.13) y (3.14) obtenemos

$$|u''_m(t)|_2^2 + \frac{d}{dt} \left[\frac{1}{2} \|u'_m(t)\|^2 + \mu(t) ((u_m(t), u'_m(t))) - \int_0^t g_0(t-s) ((u_m(s), u'_m(t))) ds \right] = (h(t), u''_m(t)) + \mu'(t) ((u_m(t), u'_m(t))) + \mu(t) \|u'_m(t)\|^2 - g_0(0) ((u_m(t), u'_m(t))) - \int_0^t g'_0(t-s) ((u_m(s), u'_m(t))) ds. \quad (3.15)$$

Por (H2), utilizando la desigualdad $ab \leq \delta a^2 + \frac{1}{4\delta} b^2$, $\forall a, b \geq 0$, $\forall \delta > 0$ y la Desigualdad de Hölder, obtenemos

$$-\int_0^t g_0'(t-s)((u_m(s), u_m'(t))) ds \leq \eta \|u_m'(t)\|^2 + \frac{C_1^2}{4\eta} |g_0|_{L^1} (g_0 * \|u_m\|^2)(t), \quad (3.16)$$

$$-g_0(0)((u_m(t), u_m'(t))) \leq \eta \|u_m'(t)\|^2 + \frac{g_0^2(0)}{4\eta} \|u_m(t)\|^2, \quad (3.17)$$

$$\mu'(t)((u_m(t), u_m'(t))) \leq \eta \|u_m'(t)\|^2 + \frac{1}{4\eta} |\mu'(t)|^2 \|u_m(t)\|^2, \quad (3.18)$$

$$(h(t), u_m''(t)) \leq \varepsilon |u_m''(t)|_2^2 + \frac{1}{4\varepsilon} |h(t)|_2^2, \quad (3.19)$$

$$-\mu(t)((u_m(t), u_m'(t))) \leq \eta \|u_m'(t)\|^2 + \frac{1}{4\eta} |\mu(t)|^2 \|u_m(t)\|^2 \quad (3.20)$$

y

$$\int_0^t g_0(t-s)((u_m(s), u_m'(t))) ds \leq \eta \|u_m'(t)\|^2 + \frac{1}{4\eta} |g_0|_{L^1} (g_0 * \|u_m\|^2)(t), \quad (3.21)$$

donde $0 < \varepsilon < 1$ y $0 < \eta < \frac{1}{4}$ son constantes. Usando la Desigualdad de Young para la convolución, se tiene

$$\int_0^t (g_0 * \|u_m\|^2)(s) ds \leq \left(\int_0^t g_0(s) ds \right) \int_0^t \|u_m(s)\|^2 ds. \quad (3.22)$$

Integrando (3.15), usando (3.16) – (3.19), y después (3.20) – (3.22), resulta

$$\begin{aligned} (1 - \varepsilon) \int_0^t |u_m''(s)|_2^2 ds + \left(\frac{1}{2} - 2\eta \right) \|u_m'(t)\|^2 \\ \leq \frac{1}{2} \|u_{1m}\|^2 + \mu(0) \|u_{0m}\| \|u_{1m}\| \\ + \int_0^t [3\eta + \mu(s)] \|u_m'(s)\|^2 ds \\ + \frac{1}{4\eta} \int_0^t \left[g_0^2(0) + |\mu'(s)|^2 + C_1^2 |g_0|_{L^1} \right. \\ \left. + |g_0|_{L^1} |g_0|_{L^\infty} \right] \|u_m(s)\|^2 ds \\ + \frac{1}{4\varepsilon} \int_0^t |h(s)|_2^2 ds + \frac{1}{4\eta} |\mu(t)|^2 \|u_m(t)\|^2. \end{aligned} \quad (3.23)$$

De (3.23), escogiendo $\varepsilon = \frac{3}{4}$ y $\eta = \frac{1}{8}$, y utilizando la estimativa (3.12), se tiene

$$\begin{aligned} \frac{1}{4} \int_0^t |u_m''(s)|_2^2 ds + \frac{1}{4} \|u_m'(t)\|^2 \\ \leq \frac{1}{2} \|u_{1m}\|^2 + \mu(0) \|u_{0m}\| \|u_{1m}\| \\ + \frac{1}{3} \|h\|_{L^2(0,T;L^2(\Omega))}^2 + \frac{1}{2} \mu_0^2 K_1 \\ + 2(g^2(0) + \mu_1^2 + C_1^2 |g|_{L^1}^2 + |g|_{L^1} |g|_{L^\infty}) K_1 T \\ + \left(\frac{3}{8} + \mu_0 \right) \int_0^t \|u_m'(s)\|^2 ds, \end{aligned} \quad (3.24)$$

donde $\mu_0 := \sup_{t \in [0, T]} |\mu(t)|$ y $\mu_1 := \sup_{t \in [0, T]} |\mu'(t)|$.

De (3.24) por la Desigualdad de Gronwall, tenemos

$$\|u'_m(t)\|^2 + \int_0^t |u''_m(s)|_2^2 ds \leq K_2, \quad \forall t \in [0, T], \quad (3.25)$$

donde K_2 es una constante positiva independiente de m .

Estimativa III. Tomando $w = -\Delta u_m(t)$ en (3.3), obtenemos

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \left[\frac{1}{2} |\Delta u_m(t)|_2^2 - (u'_m(t), \Delta u_m(t)) \right] + \mu(t) |\Delta u_m(t)|_2^2 \\ = (h(t), -\Delta u_m(t)) + \|u'_m(t)\|^2 \\ + \int_0^t g_0(t-s)(\Delta u_m(s), \Delta u_m(t)) ds. \end{aligned} \quad (3.26)$$

Por la Desigualdad de Hölder, resulta

$$\begin{aligned} \int_0^t g_0(t-s)(\Delta u_m(s), \Delta u_m(t)) ds \leq \eta |\Delta u_m(t)|_2^2 \\ + \frac{1}{4\eta} |g_0|_{L^1} (g_0 * |\Delta u_m|_2^2)(t), \end{aligned} \quad (3.27)$$

donde $0 < \eta < \frac{1}{2} m_0$ constante. De (3.26) y por (3.27), se tiene

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} \left[\frac{1}{2} |\Delta u_m(t)|_2^2 - (u'_m(t), \Delta u_m(t)) \right] + (\mu(t) - \eta) |\Delta u_m(t)|_2^2 \\ \leq |h(t)|_2 |\Delta u_m(t)|_2 + \|u'_m(t)\|^2 \\ + \frac{1}{4\eta} |g_0|_{L^1} (g_0 * |\Delta u_m|_2^2)(t). \end{aligned} \quad (3.28)$$

Aplicando Desigualdad de Young para la convolución y utilizando la desigualdad $ab \leq \delta a^2 + \frac{1}{4\delta} b^2$, $\forall a, b \geq 0, \forall \delta > 0$, se obtienen

$$\int_0^t (g_0 * |\Delta u_m|_2^2)(s) ds \leq \left(\int_0^t g_0(s) ds \right) \int_0^t |\Delta u_m(s)|_2^2 ds, \quad (3.29)$$

$$(u'_m(t), \Delta u_m(t)) ds \leq \lambda |\Delta u_m(t)|_2^2 + \frac{1}{4\lambda} \|u'_m(t)\|_2^2 \quad (3.30)$$

y

$$\int_0^t |h(s)|_2 |\Delta u_m(s)|_2 ds \leq \eta \int_0^t |\Delta u_m(s)|_2^2 ds + \frac{1}{4\eta} \int_0^t |h(s)|_2^2 ds, \quad (3.31)$$

donde $0 < \lambda < \frac{1}{2}$ constante.

Integrando (3.28), usando (3.29) – (3.31), y las estimativas (3.12) y (3.25), obtenemos

$$\begin{aligned} \left(\frac{1}{2} - \lambda \right) |\Delta u_m(t)|_2^2 + \int_0^t (\mu(s) - 2\eta) |\Delta u_m(s)|_2^2 ds \\ \leq \frac{1}{2} |\Delta u_{0m}|_2^2 + |u_{1m}|_2 |\Delta u_{0m}|_2 + \frac{K_1}{4\lambda} \\ + \frac{1}{4\eta} \int_0^t |h(s)|_2^2 ds + K_2 T \\ + \frac{1}{4\eta} |g_0|_{L^1}^2 \int_0^t |\Delta u_m(s)|_2^2 ds \end{aligned} \quad (3.32)$$

De (3.32), escogiendo $\lambda = \frac{1}{4}$ y $\eta = \frac{3}{8}m_0$, resulta

$$\begin{aligned} \frac{1}{4} |\Delta u_m(t)|_2^2 + \frac{1}{4} m_0 \int_0^t |\Delta u_m(s)|_2^2 ds \\ \leq \frac{1}{2} |\Delta u_{0m}|_2^2 + |u_{1m}|_2 |\Delta u_{0m}|_2 + K_1 \\ + \frac{2}{3m_0} \|h\|_{L^2(0,T;L^2(\Omega))}^2 + K_2 T \\ + \frac{2}{3m_0} |g_0|_{L^1}^2 \int_0^t |\Delta u_m(s)|_2^2 ds. \end{aligned} \quad (3.33)$$

De (3.33) por la Desigualdad de Gronwall, tenemos

$$|\Delta u_m(t)|_2^2 + \int_0^t |\Delta u_m(s)|_2^2 ds \leq K_3, \quad \forall t \in [0, T], \quad (3.34)$$

donde K_3 es una constante positiva independiente de m .

Estimativa IV. Multiplicamos la desigualdad (3.9) por λ , $0 < \lambda \leq 1$, la desigualdad (3.28) por ε , $0 < \varepsilon \leq 1$ y sumando los dos resultados, se obtiene

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt} E_3(t) + (\lambda - \varepsilon) \|u'_m(t)\|^2 + \varepsilon (\mu(t) - \eta) |\Delta u_m(t)|_2^2 \\ \leq |h(t)|_2 \left[\lambda |u'_m(t)|_2 + \varepsilon |\Delta u_m(t)|_2 \right] \\ + \frac{1}{2} \lambda |\mu'(t)| \|u_m(t)\|^2 \\ + \frac{\varepsilon}{4\eta} |g_0|_{L^1} (g_0 * |\Delta u_m|_2^2)(t), \end{aligned} \quad (3.35)$$

donde

$$\begin{aligned} E_3(t) := \frac{1}{2} \lambda \left[|u'_m(t)|_2^2 + \mu_0(t) \|u_m(t)\|^2 + (g_0 \square \nabla u_m)(t) \right] \\ + \frac{1}{2} \varepsilon \left[|\Delta u_m(t)|_2^2 - 2(u'_m(t), \Delta u_m(t)) \right] \end{aligned} \quad (3.36)$$

y aquí tomamos $0 < \eta \leq \frac{1}{2} |g_0|_{L^1}$.

De (3.36), utilizando $|\varepsilon (u'_m(t), \Delta u_m(t))| \leq \frac{\varepsilon}{\lambda} |u'_m(t)|_2^2 + \frac{\varepsilon \lambda}{4} |\Delta u_m(t)|_2^2$, resulta

$$\begin{aligned} E_3(t) \geq \left(\frac{1}{2} \lambda - \frac{\varepsilon}{\lambda} \right) |u'_m(t)|_2^2 + \varepsilon \left(\frac{1}{2} - \frac{\lambda}{4} \right) |\Delta u_m(t)|_2^2 \\ + \frac{1}{2} \lambda \mu_0(t) \|u_m(t)\|^2 + \frac{1}{2} \lambda (g_0 \square \nabla u_m)(t). \end{aligned} \quad (3.37)$$

También, se tiene

$$\begin{aligned} E_3(t) \leq \left(\frac{1}{2} \lambda + \frac{\varepsilon}{\lambda} \right) |u'_m(t)|_2^2 + \varepsilon \left(\frac{1}{2} + \frac{\lambda}{4} \right) |\Delta u_m(t)|_2^2 \\ + \frac{1}{2} \lambda \mu_0(t) \|u_m(t)\|^2 + \frac{1}{2} \lambda (g_0 \square \nabla u_m)(t). \end{aligned} \quad (3.38)$$

De (3.37) y (3.38), escogiendo $\lambda = 1$ y $\varepsilon = \frac{2}{5}$, resulta

$$E_3(t) \geq F(t), \quad \forall t \in [0, T], \quad (3.39)$$

$$E_3(0) \leq E_0, \quad (3.40)$$

donde

$$F(t) := \frac{1}{10} |u'_m(t)|_2^2 + \frac{1}{10} |\Delta u_m(t)|_2^2 + \frac{1}{2} \mu_0(t) \|u_m(t)\|^2 + \frac{1}{2} (g_0 \square \nabla u_m)(t),$$

$$E_0 := \frac{9}{10} |u_{1m}|_2^2 + \frac{3}{10} |\Delta u_{0m}|_2^2 + \frac{1}{2} \mu(0) \|u_{0m}\|^2.$$

De (3.35), se obtiene

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} \frac{d}{dt} E_3(t) + \frac{3}{10} \|u'_m(t)\|^2 + \frac{1}{5} (m_0 - \eta) |\Delta u_m(t)|_2^2 \\ \leq |h(t)|_2 \left[E_3^{\frac{1}{2}}(t) + E_3^{\frac{1}{2}}(t) \right] \\ + \frac{1}{2} \frac{|\mu'(t)|}{\mu_0(t)} E_3(t) \\ + \frac{1}{20\eta} |g_0|_{L^1} (g_0 * |\Delta u_m|_2^2)(t). \end{aligned} \quad (3.41)$$

Integrando (3.41) y usando (3.29), obtenemos

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} E_3(t) + \frac{3}{10} \int_0^t \|u'_m(s)\|^2 ds \\ + \frac{1}{5} \left(m_0 - \eta - \frac{1}{4\eta} |g_0|_{L^1} \right) \int_0^t |\Delta u_m(s)|_2^2 ds \\ \leq \frac{1}{2} E_3(0) + 2 \int_0^t |h(s)|_2 E_3^{\frac{1}{2}}(s) ds + \frac{1}{2} \int_0^t \frac{|\mu'(s)|}{\mu_0(s)} E_3(s) ds. \end{aligned} \quad (3.42)$$

De (3.42), escogiendo $\eta = \frac{1}{2} |g_0|_{L^1}$ y utilizando (3.39) – (3.40), resulta

$$\begin{aligned} \frac{1}{2} E_2(t) \leq \frac{1}{2} E_0 + 2 \int_0^t |h(s)|_2 E_2^{\frac{1}{2}}(s) ds \\ + \frac{1}{2} \int_0^t \frac{|\mu'(s)|}{\mu_0(s)} E_2(s) ds, \end{aligned} \quad (3.43)$$

donde

$$\begin{aligned} E_2(t) &:= \frac{1}{10} |u'_m(t)|_2^2 + \frac{1}{10} |\Delta u_m(t)|_2^2 + \frac{1}{2} \mu_0(t) \|u_m(t)\|^2 \\ &+ \frac{1}{2} (g_0 \square \nabla u_m)(t) + \frac{3}{5} \int_0^t \|u'_m(s)\|^2 ds + \frac{2}{5} l_0 \int_0^t |\Delta u_m(s)|_2^2 ds. \end{aligned}$$

De (3.43), por la Desigualdad de Gronwall, resulta la estimativa

$$E_2(t) \leq \left[E_0^{\frac{1}{2}} + 2 \int_0^t |h(s)|_2 ds \right]^2 \exp \left(\int_0^t \frac{|\mu'(s)|}{\mu_0(s)} ds \right), \quad \forall t \in [0, T]. \quad (3.44)$$

Pasaje al límite. Sean $j \geq m$ dos números naturales y consideremos $v_m = u_j - u_m$. Entonces (3.44) será de la forma

$$E_2(t) \leq E_0 \exp \left(\int_0^t \frac{|\mu'(s)|}{\mu_0(s)} ds \right), \quad \forall t \in [0, T]. \quad (3.45)$$

Desde que $\{u_{0m}\}$ y $\{u_{1m}\}$ son sucesiones de Cauchy en $H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$ y $L^2(\Omega)$, respectivamente, por (3.45) se obtienen

$$|\Delta v_m(t)|_2^2 \rightarrow 0, \quad \|v_m(t)\|^2 \rightarrow 0, \quad \int_0^t |\Delta v_m(s)|_2^2 ds \rightarrow 0, \quad (3.46)$$

$$|v'_m(t)|_2^2 \rightarrow 0 \quad \text{y} \quad \int_0^t \|v'_m(s)\|^2 ds \rightarrow 0, \quad (3.47)$$

cuando $m \rightarrow \infty$, $\forall t \in [0, T]$.

Por las estimativas (3.12), (3.25) y (3.34), y las convergencias (3.46) y (3.47), obtenemos

$$\begin{aligned} u_m &\rightarrow u && \text{fuerte en } C([0, T]; H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)), \\ u'_m &\rightarrow u' && \text{fuerte en } C([0, T]; L^2(\Omega)), \\ u'_m &\rightarrow u' && \text{fuerte en } L^2(0, T; H_0^1(\Omega)), \\ u''_m &\rightarrow u'' && \text{debil en } L^2(0, T; L^2(\Omega)). \end{aligned} \quad (3.48)$$

Por (3.48) y de la ecuación en (3.3), por pasaje al límite, resulta

$$u'' - \mu(t)\Delta u + g_0 * \Delta u - \Delta u' = h(x, t) \quad \text{en } L^2(0, T; H^{-1}(\Omega)).$$

Los datos iniciales se verifican de modo estandar. La estimativa (3.2) se obtiene de manera similar que (3.44). La unicidad resulta de la estimativa (3.44). Esto concluye la demostración del Teorema 3.1. \square

4. EXISTENCIA LOCAL

El objetivo principal del presente trabajo es discutir la existencia de soluciones del problema (1.1) – (1.6), usando argumentos del Teorema de Punto Fijo de Banach. Para esto emplearemos resultados del Teorema 3.1.

Definamos el siguiente espacio a dos parámetros, llamado Conjunto de Soluciones o Conjunto Admisible

$$G_{T_0, R_0} := \left\{ (u, v) \in X^2 ; u', v' \in C([0, T_0]; L^2(\Omega)) \cap L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)), \right. \\ \left. e(u(t), v(t)) \leq R_0^2, t \in [0, T_0] \right. \\ \left. \text{con } (u(0), v(0)) = (u_0, v_0) \text{ y } (u'(0), v'(0)) = (u_1, v_1) \right\},$$

donde $X := C([0, T_0]; H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega))$, $e(u(t), v(t)) := |u'(t)|_2^2 + |\Delta u(t)|_2^2 + |v'(t)|_2^2 + |\Delta v(t)|_2^2$, $T_0 > 0$ y $R_0 > 0$. Entonces G_{T_0, R_0} es un espacio métrico completo con la distancia

$$d(U, V) := \sup_{0 \leq t \leq T_0} [e((u - u_2)(t), (v - v_2)(t))]^{\frac{1}{2}}, \quad (4.1)$$

donde $U = (u, v)$, $V = (u_2, v_2)$.

Lema 4.1. *Supongamos que la función M satisface la hipótesis (H3). Si $(u, v) \in G_{T_0, R_0}$ y $\mu(t; u) := M(\|u(t)\|^2)$, entonces $\mu(\cdot; u) \in C([0, T_0])$, $\mu'(\cdot; u) \in L^\infty(0, T_0)$ y se cumplen para cada $t, s \in [0, T_0]$ las siguientes desigualdades:*

$$|\mu(t; u) - \mu(s; u)| \leq 2M_1 R_0^2 |t - s|,$$

$$|\mu(t; u) - \mu(t; v)| \leq 2M_1 B_1^2 R_0 |\Delta u(t) - \Delta v(t)|_2,$$

$$|\mu'(t; u)| \leq 2M_1 R_0^2,$$

$$0 < m_0 \leq \mu(t; u) \leq M_0,$$

donde $M_0 := \sup\{M(s); 0 \leq s \leq B_1^2 R_0^2\}$, B_1 es la constante de la Desigualdad de Sobolev-Poincaré y $M_1 := \sup\{|M'(s)|; 0 \leq s \leq B_1^2 R_0^2\}$.

Demostración.

Por el Teorema de Valor Medio, se tiene que

$$|\mu(t; u) - \mu(s; u)| = |2M'(\|u(\xi)\|^2)(-\Delta u(\xi), u'(\xi))| |t - s|$$

y

$$\begin{aligned} |\mu(t; u) - \mu(t; v)| &= |M'(\eta)| (\|u(t)\| + \|v(t)\|) \|\|u(t)\| - \|v(t)\|\| \\ &\leq |M'(\eta)| (\|u(t)\| + \|v(t)\|) \|u(t) - v(t)\|, \end{aligned}$$

donde ξ está entre t y s , η está entre $\|u(t)\|^2$ y $\|v(t)\|^2$. Por aplicación de la Desigualdad de Sobolev-Poincaré, a las relaciones anteriores se obtienen los resultados. \square

Lema 4.2. *Supongamos que las funciones f_i , $i = 1, 2$, satisfacen la hipótesis (H4). Si $(u, v), (u_2, v_2) \in G_{T_0, R_0}$ y $h_i(t; u, v) := f_i(u(t), v(t))$, entonces $h_i \in C([0, T_0]; L^2(\Omega))$ y se verifican para cada $t, s \in [0, T_0]$ las siguientes desigualdades:*

$$\begin{aligned} |h_i(t; u, v) - h_i(s; u, v)|_2 &\leq 2B_{\alpha\beta} \left[R_0^\alpha |\Delta u(t) - \Delta u(s)|_2 \right. \\ &\quad \left. + R_0^\beta |\Delta v(t) - \Delta v(s)|_2 \right], \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} |h_i(t; u, v) - h_i(t; u_2, v_2)|_2 &\leq 2B_{\alpha\beta} \left[R_0^\alpha |\Delta u(t) - \Delta u_2(t)|_2 \right. \\ &\quad \left. + R_0^\beta |\Delta v(t) - \Delta v_2(t)|_2 \right], \end{aligned}$$

$$|h_i(t; u, v)|_2 \leq B_{\alpha\beta} \left[R_0^{\alpha+1} + R_0^{\beta+1} \right],$$

donde $B_{\alpha\beta} := K \max\{B_1^{2(\alpha+1)}, B_1^{2(\beta+1)}\}$ y B_1 es la constante de la Desigualdad de Sobolev-Poincaré.

Demostración.

Por la hipótesis (H4), resulta

$$\begin{aligned}
 |h_i(t; u, v) - h_i(s; u, v)|_2 &= |f_i(u(t), v(t)) - f_i(u(s), v(s))|_2 \\
 &\leq K \left[(|u(t)|^\alpha + |u(s)|^\alpha) |u(t) - u(s)| \right. \\
 &\quad \left. + (|v(t)|^\beta + |v(s)|^\beta) |v(t) - v(s)| \right]_2 \\
 &\leq K \left[(|u(t)|^\alpha + |u(s)|^\alpha) |u(t) - u(s)|_2 \right. \\
 &\quad \left. + (|v(t)|^\beta + |v(s)|^\beta) |v(t) - v(s)|_2 \right] \\
 &\leq K \left[(|u(t)|_{r\alpha}^\alpha + |u(s)|_{r\alpha}^\alpha) |u(t) - u(s)|_q \right. \\
 &\quad \left. + (|v(t)|_{r\beta}^\beta + |v(s)|_{r\beta}^\beta) |v(t) - v(s)|_q \right],
 \end{aligned}$$

donde $\frac{1}{r} + \frac{1}{q} = \frac{1}{2}$. Aplicando la Desigualdad de Sobolev-Poincaré, se obtiene

$$\begin{aligned}
 |h_i(t; u, v) - h_i(s; u, v)|_2 &\leq B_{\alpha\beta} \left[(|\Delta u(t)|_2^\alpha + |\Delta u(s)|_2^\alpha) |\Delta u(t) - \Delta u(s)|_2 \right. \\
 &\quad \left. + (|\Delta v(t)|_2^\beta + |\Delta v(s)|_2^\beta) |\Delta v(t) - \Delta v(s)|_2 \right] \\
 &\leq 2B_{\alpha\beta} \left[R_0^\alpha |\Delta u(t) - \Delta u(s)|_2 \right. \\
 &\quad \left. + R_0^\beta |\Delta v(t) - \Delta v(s)|_2 \right].
 \end{aligned}$$

Recurriendo nuevamente a la hipótesis (H4) y la Desigualdad de Sobolev-Poincaré, se obtiene

$$\begin{aligned}
 |h_i(t; u, v)|_2 &= |f_i(u(t), v(t))|_2 \\
 &\leq K \left[|u(t)|_{2(\alpha+1)}^{\alpha+1} + |v(t)|_{2(\beta+1)}^{\beta+1} \right] \\
 &\leq K \left[B_1^{2(\alpha+1)} |\Delta u(t)|_2^{\alpha+1} + B_1^{2(\beta+1)} |\Delta v(t)|_2^{\beta+1} \right] \\
 &\leq K \left[B_1^{2(\alpha+1)} R_0^{\alpha+1} + B_1^{2(\beta+1)} R_0^{(\beta+1)} \right] \\
 &\leq B_{\alpha\beta} \left[R_0^{\alpha+1} + R_0^{(\beta+1)} \right].
 \end{aligned}$$

Observar, que en la aplicación de la Desigualdad de Sobolev-Poincaré, se han utilizado las condiciones de α y β . Esto concluye la demostración. \square

Teorema 4.3 (Existencia Local). *Supongamos que las funciones g_i , M y f_i satisfacen las hipótesis (H2), (H3) y (H4), respectivamente, $u_0, v_0 \in H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$ y $u_1, v_1 \in L^2(\Omega)$. Entonces existe $T_0 > 0$, de tal modo que el problema (1.1) – (1.6) admite solución única (u, v) sobre $[0, T_0]$ tal que*

$$\begin{aligned}
 u, v &\in C([0, T_0]; H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)), \\
 u', v' &\in C([0, T_0]; L^2(\Omega)) \cap L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)), \\
 u'', v'' &\in L^2(0, T_0; L^2(\Omega)).
 \end{aligned}$$

Demostración. Procedemos en dos etapas.

Existencia de Soluciones. Para cada $\bar{U} = (\bar{u}, \bar{v}) \in G_{T_0, R_0}$, consideremos el siguiente sistema lineal

$$u'' - \mu(t; \bar{u}) \Delta u + g_1 * \Delta u - \Delta u' = h_1(t; \bar{u}, \bar{v}) \quad \text{en } \Omega \times]0, T_0[, \quad (4.2)$$

$$v'' - \mu(t; \bar{v}) \Delta v + g_2 * \Delta v - \Delta v' = h_2(t; \bar{u}, \bar{v}) \quad \text{en } \Omega \times]0, T_0[, \quad (4.3)$$

con condiciones iniciales

$$u(x, 0) = u_0(x), u'(x, 0) = u_1(x), \text{ en } \Omega, \quad (4.4)$$

$$v(x, 0) = v_0(x), v'(x, 0) = v_1(x), \text{ en } \Omega, \quad (4.5)$$

y condiciones de frontera

$$u(x, t) = 0, \text{ en } \partial\Omega \times]0, T_0[, \quad (4.6)$$

$$v(x, t) = 0, \text{ en } \partial\Omega \times]0, T_0[, \quad (4.7)$$

donde $T_0 > 0$ y $R_0 > 0$ serán obtenidos posteriormente, $\mu(t; \bar{w}) := M(\|\bar{w}(t)\|^2)$, $h_1(t; \bar{u}, \bar{v}) := f_1(\bar{u}(t), \bar{v}(t))$ y $h_2(t; \bar{u}, \bar{v}) := f_2(\bar{u}(t), \bar{v}(t))$. Por los Lemas 4.1 y 4.2, las funciones $\mu(\cdot; \bar{u})$, $\mu(\cdot; \bar{v})$, $h_1(\cdot; \bar{u}, \bar{v})$ y $h_2(\cdot; \bar{u}, \bar{v})$, satisfacen las hipótesis del Teorema 3.1, entonces existe solución única, $U = (u, v)$ sobre $[0, T_0]$ del problema (4.2) – (4.7) tal que

$$\begin{aligned} u, v &\in C([0, T_0]; H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)), \\ u', v' &\in C([0, T_0]; L^2(\Omega)) \cap L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)), \\ u'', v'' &\in L^2(0, T_0; L^2(\Omega)). \end{aligned} \quad (4.8)$$

Además, la solución $U = (u, v)$ verifica para cada $t \in [0, T_0]$, las siguientes estimativas

$$E(t; u) \leq \left[E_{(0;u)}^{\frac{1}{2}} + 2 \int_0^t |h_1(s; \bar{u}, \bar{v})|_2 ds \right]^2 \exp \left(\int_0^t \frac{|\mu'(s; \bar{u})|}{\mu_1(s; \bar{u})} ds \right) \quad (4.9)$$

y

$$E(t; v) \leq \left[E_{(0;v)}^{\frac{1}{2}} + 2 \int_0^t |h_2(s; \bar{u}, \bar{v})|_2 ds \right]^2 \exp \left(\int_0^t \frac{|\mu'(s; \bar{v})|}{\mu_2(s; \bar{v})} ds \right), \quad (4.10)$$

donde

$$\begin{aligned} E(t; w) &:= \frac{1}{10} |w'(t)|_2^2 + \frac{1}{10} |\Delta w(t)|_2^2 + \frac{1}{2} \mu_i(t; \bar{w}) \|w(t)\|^2, \\ \mu_i(t; \bar{w}) &:= \mu(t; \bar{w}) - \int_0^t g_i(s) ds \text{ para } i = 1, 2, \\ E_{(0;w)} &:= \frac{9}{10} |w_1|_2^2 + \frac{3}{10} |\Delta w_0|_2^2 + \frac{1}{2} \mu(0) \|w_0\|^2. \end{aligned}$$

El siguiente paso será mostrar que $U = (u, v) \in G_{T_0, R_0}$. Por (4.9), (4.10) y los Lemas 4.1 y 4.2, obtenemos

$$\begin{aligned} |u'(t)|_2^2 + |\Delta u(t)|_2^2 &\leq 10 \left[E_{(0;u)}^{\frac{1}{2}} + 2B_{\alpha\beta} \left(R_0^{\alpha+1} + R_0^{\beta+1} \right) T_0 \right]^2 \\ &\quad \exp \left(\frac{2M_1 R_0^2 T_0}{l} \right) \end{aligned} \quad (4.11)$$

y

$$\begin{aligned} |v'(t)|_2^2 + |\Delta v(t)|_2^2 &\leq 10 \left[E_{(0;v)}^{\frac{1}{2}} + 2B_{\alpha\beta} \left(R_0^{\alpha+1} + R_0^{\beta+1} \right) T_0 \right]^2 \\ &\quad \exp \left(\frac{2M_1 R_0^2 T_0}{l} \right), \end{aligned} \quad (4.12)$$

donde $l := \min \{l_1, l_2\}$. Sumando (4.11) y (4.12), resulta

$$\begin{aligned} e(u(t), v(t)) &\leq 10 \exp \left(\frac{2M_1 R_0^2 T_0}{l} \right) \\ &\quad \left[\left(E_{(0;u)}^{\frac{1}{2}} + 2B_{\alpha\beta} \left(R_0^{\alpha+1} + R_0^{\beta+1} \right) T_0 \right)^2 \right. \\ &\quad \left. + \left(E_{(0;v)}^{\frac{1}{2}} + 2B_{\alpha\beta} \left(R_0^{\alpha+1} + R_0^{\beta+1} \right) T_0 \right)^2 \right]. \end{aligned} \quad (4.13)$$

Escogemos la constante $R_0 > 0$ que satisfaga la relación

$$R_0 \geq 10 \left[\left(E_{(0;u)}^{\frac{1}{2}} + 2 \right)^2 + \left(E_{(0;v)}^{\frac{1}{2}} + 2 \right)^2 \right]^{\frac{1}{2}} \quad (4.14)$$

y consideremos $T_0 > 0$ que satisfaga las relaciones

$$B_{\alpha\beta} \left(R_0^{\alpha+1} + R_0^{\beta+1} \right) T_0 \leq 1 \quad \text{y} \quad \exp \left(\frac{2M_1 R_0^2 T_0}{l} \right) \leq 10. \quad (4.15)$$

Entonces de (4.13) utilizando (4.14) y (4.15), resulta

$$e(u(t), v(t)) \leq R_0^2, \quad \forall t \in [0, T_0]. \quad (4.16)$$

Por (4.16), (4.8) y como (u, v) es solución de (4.2) – (4.7), se tiene que $(u, v) \in G_{T_0, R_0}$.

Por el resultado antes obtenido, tiene sentido definir la aplicación no lineal S como sigue:

$$\begin{aligned} S : G_{T_0, R_0} &\longrightarrow G_{T_0, R_0} \\ (\bar{u}, \bar{v}) &\longmapsto S(\bar{u}, \bar{v}) = (u, v) \end{aligned}$$

donde (u, v) es la solución del problema (4.2) – (4.7). Esto significa que $S(G_{T_0, R_0}) \subset G_{T_0, R_0}$.

Ahora probaremos que S es una contracción estricta con respecto a la distancia (4.1), es decir, se cumple para cada $\bar{U} = (\bar{u}, \bar{v}), \bar{V} = (\bar{u}_2, \bar{v}_2) \in G_{T_0, R_0}$ la desigualdad

$$d(S(\bar{U}), S(\bar{V})) \leq \delta d(\bar{U}, \bar{V}),$$

para un fijo $\delta, 0 < \delta < 1$.

Sean $\bar{U} = (\bar{u}, \bar{v}), \bar{V} = (\bar{u}_2, \bar{v}_2) \in G_{T_0, R_0}$, entonces $U = S(\bar{U})$ y $V = S(\bar{V})$ son soluciones del problema (4.2)–(4.7), donde $U = (u, v)$ y $V = (u_2, v_2)$. Haciendo, $Q := \Omega \times]0, T_0[$, $\Sigma := \partial\Omega \times]0, T_0[$, $w_1 = u - u_2$ y $w_2 = v - v_2$, entonces $W = (w_1, w_2)$ satisface el problema lineal

$$\begin{aligned} w_1'' - \mu(t; \bar{u}) \Delta w_1 + g_1 * \Delta w_1 - \Delta w_1' &= h_1(t; \bar{U}, \bar{V}) && \text{en } Q, \\ w_2'' - \mu(t; \bar{v}) \Delta w_2 + g_2 * \Delta w_2 - \Delta w_2' &= h_2(t; \bar{U}, \bar{V}) && \text{en } Q, \\ w_1 = 0, \quad w_2 = 0 &&& \text{en } \Sigma, \\ w_1(0) = 0, \quad w_1'(0) = 0, \quad w_2(0) = 0, \quad w_2'(0) = 0 &&& \text{en } \Omega, \end{aligned} \quad (4.17)$$

donde

$$\begin{aligned} \mu(t; z) &:= M (\|z(t)\|^2), \\ h_1(t; \bar{U}, \bar{V}) &:= [\mu(t; \bar{u}) - \mu(t; \bar{u}_2)] \Delta u_2(t) + f_1(\bar{U}(t)) - f_1(\bar{V}(t)), \\ h_2(t; \bar{U}, \bar{V}) &:= [\mu(t; \bar{v}) - \mu(t; \bar{v}_2)] \Delta v_2(t) + f_2(\bar{U}(t)) - f_2(\bar{V}(t)). \end{aligned}$$

Por los Lemas 4.1 y 4.2, obtenemos

$$\|h_i(t; \bar{U}, \bar{V})\|_2 \leq 2B_{R_0} e^{\frac{1}{2}} ((\bar{u} - \bar{u}_2)(t), (\bar{v} - \bar{v}_2)(t)), \quad (4.18)$$

donde $B_{R_0} := M_1 B_1^2 R_0^2 + B_{\alpha\beta} (R_0^\alpha + R_0^\beta)$. Del Lema 4.1, (4.18) y Teorema 3.1, existe una única solución $W = (w_1, w_2)$ sobre $[0, T_0]$ del problema (4.17) y se verifica para cada $t \in [0, T_0]$ las estimativas

$$E(t; w_1) \leq \left[2 \int_0^t \|h_1(s; \bar{U}, \bar{V})\|_2 ds \right]^2 \exp \left(\int_0^t \frac{|\mu'(s; \bar{u})|}{\mu_1(s; \bar{u})} ds \right) \quad (4.19)$$

y

$$E(t; w_2) \leq \left[2 \int_0^t |h_2(s; \bar{U}, \bar{V})|_2 ds \right]^2 \exp \left(\int_0^t \frac{|\mu'(s; \bar{v})|}{\mu_2(s; \bar{v})} ds \right), \quad (4.20)$$

donde

$$\begin{aligned} E(t; w_1) &:= \frac{1}{10} |w_1'(t)|_2^2 + \frac{1}{10} |\Delta w_1(t)|_2^2 + \frac{1}{2} \mu_i(t; \bar{u}) \|w_1(t)\|^2, \\ E(t; w_2) &:= \frac{1}{10} |w_2'(t)|_2^2 + \frac{1}{10} |\Delta w_2(t)|_2^2 + \frac{1}{2} \mu_i(t; \bar{v}) \|w_2(t)\|^2, \\ \mu_i(t; \bar{w}) &:= \mu(t; \bar{w}) - \int_0^t g_i(s) ds \quad \text{para } i = 1, 2. \end{aligned}$$

Sumando (4.19) y (4.20), utilizando (4.15) y (4.18), se obtiene

$$e(w_1(t), w_2(t)) \leq 1600 B_{R_0}^2 T_0^2 e((\bar{u} - \bar{u}_2)(t), (\bar{v} - \bar{v}_2)(t)). \quad (4.21)$$

Aplicando supremo en (4.21), resulta

$$d(S(\bar{U}), S(\bar{V})) \leq 1600 B_{R_0}^2 T_0^2 d(\bar{U}, \bar{V}). \quad (4.22)$$

Además de las relaciones de (4.15), y tomando un $T_0 > 0$ que satisfaga la relación

$$\delta := 1600 B_{R_0}^2 T_0^2 < 1,$$

se tiene de (4.22) que S es una contracción estricta.

Aplicando el teorema de punto fijo de Banach, existe un único $(u, v) \in G_{T_0, R_0}$ tal que $S(u, v) = (u, v)$. Así, hemos obtenido la existencia de la solución local del problema (1.1) – (1.6)

Unicidad de Soluciones. Sea $U = (u, v)$ la solución obtenida en la prueba de existencia, la cual pertenece a G_{T_0, R_0} . Consideremos otra solución $V = (u_2, v_2)$ del problema (1.1) – (1.6) tal que

$$\begin{aligned} u_2, v_2 &\in C([0, T_1]; H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)), \\ u_2', v_2' &\in C([0, T_1]; L^2(\Omega)) \cap L^2(0, T_1; H_0^1(\Omega)), \\ u_2'', v_2'' &\in L^2(0, T_1; L^2(\Omega)), \end{aligned} \quad (4.23)$$

con $0 < T_1 \leq T_0$. Sean $w_1 = u - u_2$ y $w_2 = v - v_2$. Entonces el par de funciones (w_1, w_2) satisfacen el siguiente problema lineal

$$\begin{aligned} w_1'' - \mu(t; u) \Delta w_1 + g_1 * \Delta w_1 - \Delta w_1' &= h_1(t; U, V) \quad \text{en } Q, \\ w_2'' - \mu(t; v) \Delta w_2 + g_2 * \Delta w_2 - \Delta w_2' &= h_2(t; U, V) \quad \text{en } Q, \\ w_1 = 0, \quad w_2 = 0 &\quad \text{en } \Sigma, \\ w_1(0) = 0, \quad w_1'(0) = 0, \quad w_2(0) = 0, \quad w_2'(0) = 0 &\quad \text{en } \Omega, \end{aligned} \quad (4.24)$$

donde

$$\begin{aligned} \mu(t; z) &:= M(\|z(t)\|^2), \\ h_1(t; U, V) &:= [\mu(t; u) - \mu(t; u_2)] \Delta u_2(t) + f_1(U(t)) - f_1(V(t)), \\ h_2(t; U, V) &:= [\mu(t; v) - \mu(t; v_2)] \Delta v_2(t) + f_2(U(t)) - f_2(V(t)). \end{aligned}$$

Por (4.23), existe una constante $C_0 > 0$ tal que

$$|\Delta u_2(t)|_2, |\Delta v_2(t)|_2 \leq C_0, \quad \forall t \in [0, T_1]. \quad (4.25)$$

Por el Teorema de Valor Medio, Desigualdad de Sobolev-Poincaré y (4.25), se obtienen

$$\begin{aligned}
 |h_1(t; U, V)|_2 &\leq M_2 C_0 B_1^2 (R_0 + C_0) |\Delta w_1(t)|_2 \\
 &\quad + K \left[B_1^{2(\alpha+1)} (R_0^\alpha + C_0^\alpha) |\Delta w_1(t)|_2 \right. \\
 &\quad \left. + B_1^{2(\beta+1)} (R_0^\beta + C_0^\beta) |\Delta w_2(t)|_2 \right] \\
 &\leq \frac{K_0}{2} e^{\frac{1}{2}} (w_1(t), w_2(t))
 \end{aligned} \tag{4.26}$$

y

$$\begin{aligned}
 |h_2(t; U, V)|_2 &\leq M_2 C_0 B_1^2 (R_0 + C_0) |\Delta w_2(t)|_2 \\
 &\quad + K \left[B_1^{2(\alpha+1)} (R_0^\alpha + C_0^\alpha) |\Delta w_1(t)|_2 \right. \\
 &\quad \left. + B_1^{2(\beta+1)} (R_0^\beta + C_0^\beta) |\Delta w_2(t)|_2 \right], \\
 &\leq \frac{K_0}{2} e^{\frac{1}{2}} (w_1(t), w_2(t))
 \end{aligned} \tag{4.27}$$

donde $M_2 := \sup \{|M'(s)|; 0 \leq s \leq B_1^2 \max\{R_0^2, C_0^2\}\}$ y K_0 es una constante positiva.

Del Lema 4.1, (4.15) y Teorema 3.1, existe una única solución (w_1, w_2) sobre $[0, T_1]$ del problema (4.24) y se verifican las estimativas

$$E(t; w_1) \leq \left[2 \int_0^t |h_1(s; U, V)|_2 ds \right]^2 \exp \left(\int_0^t \frac{|\mu'(s; u)|}{\mu_1(s; u)} ds \right) \tag{4.28}$$

y

$$E(t; w_2) \leq \left[2 \int_0^t |h_2(s; U, V)|_2 ds \right]^2 \exp \left(\int_0^t \frac{|\mu'(s; v)|}{\mu_2(s; v)} ds \right). \tag{4.29}$$

Sumando (4.28) y (4.29), y empleando (4.26) y (4.27), resulta

$$e^{\frac{1}{2}} (w_1(t), w_2(t)) \leq K_4 \int_0^t e^{\frac{1}{2}} (w_1(s), w_2(s)) ds, \forall t \in [0, T_1], \tag{4.30}$$

donde $K_4 := 4K_0 \exp \left(\frac{4M_1 R_0^2 T_0}{l} \right)$ y $l := \min\{l_1, l_2\}$.

De (4.30) y la Desigualdad de Gronwall, se tiene que $e^{\frac{1}{2}} (w_1(t), w_2(t)) = 0, \forall t \in [0, T_1], 0 < T_1 \leq T_0$. Esto implica que $w_1(t) = w_2(t) = 0, \forall t \in [0, T_1]$. Con esto hemos probado la unicidad y por tanto finalizado la demostración del Teorema 4.3. \square

Corolario 4.4. *Supongamos que las funciones g_i, M y f_i satisfacen las hipótesis (H2), (H3) y (H4), respectivamente, $u_0, v_0 \in H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$ y $u_1, v_1 \in L^2(\Omega)$. Entonces existe un único intervalo $[0, T_{\max}[$ con $0 < T_{\max} \leq \infty$ y el problema (1.1) – (1.6) admite solución única (u, v) sobre $[0, T_{\max}[$ tal que*

$$\begin{aligned}
 u, v &\in C([0, T_{\max}[; H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)), \\
 u', v' &\in C([0, T_{\max}[; L^2(\Omega)) \cap L^2(0, T_{\max}; H_0^1(\Omega)), \\
 u'', v'' &\in L^2(0, T_{\max}; L^2(\Omega)).
 \end{aligned}$$

Demostración. Similar a la demostración del Corolario 4.4 [9]. \square

REFERENCIAS BIBLIOGRÁFICAS

- [1] Andrade D. and Mognon A., *Global solutions for a system of Klein-Gordon equations with memory*, Bol. Soc. Paran. Mat. 21 1/2 (2003).
- [2] Brézis H., *Análisis funcional*, Alianza Editorial, Madrid, (1984).
- [3] Coddington E. A. and Levinson N., *Theory of ordinary differential equations*, McGraw-Hill, New York, (1955).
- [4] Kirchhoff G., *Vorlesungen über mechanik*, Leipzig, Teubner, (1883).
- [5] Li, M.-R. and Tsai L.-Y., *On a system of nonlinear wave equation*, Taiwanese Journal of Mathematic Vol.7, No. 4, pp. 557-573, December (2003).
- [6] Milla Miranda, M. and Medeiros, L. A., *On the existence of global solutions of a coupled nonlinear Klein-Gordon equation*, Funkcialaj Ekvacioj, 30(1987) 147-161.
- [7] Quispe Méndez, T., *Singularidad en tiempo finito para un sistema de Kirchhoff*, Tesis de Maestría, Fac. CC. MM. de la UNMSM, Diciembre (1998).
- [8] Quispe Méndez, T., *Solución local y singularidad para un sistema de Kirchhoff no lineal*, PESQUIMAT Revista de la Fac. CC. MM. de la Universidad Nacional Mayor de San Marcos Vol. XIII, No.2, pp 45-62, LIMA-PERÚ. Diciembre (2005).
- [9] Quispe Méndez, T., *Solución local de una ecuación de Kirchhoff no lineal viscoelástica con término disipativo*, PESQUIMAT Revista de la Fac. CC. MM. de la Universidad Nacional Mayor de San Marcos Vol. X, No.1, pp 11-32, LIMA-PERÚ. Agosto (2007).
- [10] Santos, M. L., *Decay rates for solutions of a system of wave equations with memory*, Electronic Journal of Differential Equations, Vol. 2002 (2002), No. 38, pp.1-17.
- [11] Segal, I., *Nonlinear partial differential equations in quantum fields theory*, Proc. Symp. Appl. Math. A.M.S., 17, 210-226 (1965).
- [12] Wu S.-T., *Blow-up of solutions for an integro-differential equation with a nonlinear source*, Electronic Journal of Differential Equations, Vol. 2006 (2006), No. 45, pp.1-9.
- [13] Wu S.-T. and Tsai L.-Y., *On global existence and blow-up of solutions for an integro-differential equation with strong damping*, Taiwanese Journal of Mathematic Vol.10, No. 4, pp. 979-1014, June (2006).
- [14] Wu S.-T. and Tsai L.-Y., *On system of nonlinear wave equation of Kirchhoff type with a strong dissipation*, Tamkang Journal of Mathematic Vol.38, No. 1, pp. 1.20, Spring (2007).
- [15] Zeidler E., *Nonlinear functional analysis and its applications I: Fixed-point theorems*, Springer-Verlag, New York, (1986).