

## EXISTENCIA LOCAL Y NO EXISTENCIA GLOBAL PARA UN SISTEMA DE ECUACIONES DE ONDA NO LINEAL CON OPERADOR p-LAPLACIANO

*Teófanés Quispe Méndez<sup>1</sup>, Yolanda Santiago Ayala<sup>2</sup>, Félix Pariona Vilca<sup>3</sup>*

**Resumen:** Consideramos un problema mixto para un sistema de ecuaciones de onda no lineal con operador p-Laplaciano y con término disipativo fuerte. Probamos la existencia local de soluciones por el método de Galerkin y la explosión de soluciones por el método de la energía. Damos algunas estimativas para el tiempo de vida de las soluciones.

**Palabras Claves:** Solución local, Método de Galerkin, Explosión de soluciones, Sistema de ecuaciones de onda con Operador p-Laplaciano.

### LOCAL EXISTENCE AND GLOBAL NONEXISTENCE FOR A SYSTEM OF NONLINEAR WAVE EQUATIONS WITH p-LAPLACIAN OPERATOR

**Abstract:** We consider a mixed problem for a system of nonlinear wave equations with p-Laplacian operator and with dissipative strong term. We prove the local existence of solutions by Galerkin method and blow-up of solutions by the energy method. We give some estimates for the life span of solutions.

**Key Words:** Local solution, Galerkin method, Blow-up of solutions, System the wave equations with p-Laplacian operator.

## 1. Introducción

En este artículo consideramos el problema de valores iniciales y de frontera para el siguiente sistema de ecuaciones de onda no lineal con operador p-Laplaciano:

$$u'' - \Delta_p u - \Delta u' = f_1(u, v) \text{ en } \Omega \times ]0, \infty[, \quad (1.1)$$

$$v'' - \Delta_p v - \Delta v' = f_2(u, v) \text{ en } \Omega \times ]0, \infty[, \quad (1.2)$$

con condiciones iniciales

$$u(x, 0) = u_0(x), u'(x, 0) = u_1(x), \text{ en } \Omega, \quad (1.3)$$

$$v(x, 0) = v_0(x), v'(x, 0) = v_1(x), \text{ en } \Omega, \quad (1.4)$$

y condiciones de frontera

$$u(x, t) = 0, \text{ en } \partial\Omega \times ]0, \infty[, \quad (1.5)$$

$$v(x, t) = 0, \text{ en } \partial\Omega \times ]0, \infty[, \quad (1.6)$$

donde  $\Omega$  es un conjunto abierto y acotado de  $\mathbb{R}^n$  con frontera suficientemente regular  $\partial\Omega$ ,  $\Delta$  es el operador Laplaciano,  $\Delta_p$  es el operador p-Laplaciano definido por

$$\Delta_p w := \operatorname{div} \left( |\nabla w|^{p-2} \nabla w \right),$$

<sup>1</sup>UNMSM, Facultad de Ciencias Matemáticas, E-mail: tquispem@gmail.com

<sup>2</sup>UNMSM, Facultad de Ciencias Matemáticas, E-mail: ysantiago@unmsm.edu.pe

<sup>3</sup>UNMSM, Facultad de Ciencias Matemáticas, E-mail: fparionav@hotmail.com

con  $p \geq 2$ .  $\nabla$  es el operador gradiente,  $\text{div}$  es el operador divergencia.  $f_i(s, r)$ ,  $i = 1, 2$ , son funciones reales no lineales continuas para  $(s, r) \in \mathbb{R}^2$ ,  $w' := \frac{\partial w}{\partial t}$ ,  $w'' := \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}$ .

Cuando  $p = 2$ , muchos autores estudiaron desde diferentes puntos de vista el sistema (1.1) – (1.2), debemos mencionar: Segal [15], que presentó el significado físico de (1.1) – (1.2); Medeiros y Milla Miranda [9], la existencia y unicidad global; Li y Tsai [6], la existencia, unicidad global, y explosión de soluciones; Wu y Tsai [17], existencia local y explosión de soluciones; Quispe Méndez [13, 14], existencia local y explosión de soluciones.

Cuando  $p \geq 2$  y  $u = v$ , las ecuaciones del tipo (1.1) se utilizan para describir el movimiento de un sólido viscoelástico (Por ejemplo, una barra si  $n = 1$  y una lamina si  $n = 2$ ) compuesto de un material especial, ver referencias de Yang y Chen [18]. También se puede considerar como una ecuación que gobierna el movimiento longitudinal de una barra viscoelástica obedeciendo el modelo de Voight no lineal [18]. Este tipo de modelos, fueron estudiados por muchos autores, podemos mencionar: Ma y Soriano [8], Gao y Ma [5], Yang y Chen [18], Quispe Méndez [11], Ye [19], Chen, Yao y Shao [3] y entre otros.

Cuando  $p \geq 2$ , recientemente, Castro [2] probó la existencia de la solución global para el sistema

$$u'' - \Delta_p u - \Delta u' = |v|^{\rho+2} |u|^\rho u + f_1, \quad (1.7)$$

$$v'' - \Delta_p v - \Delta v' = |u|^{\rho+2} |v|^\rho v + f_2, \quad (1.8)$$

donde  $\rho \geq -1$ . Lima, Lourédo y Marinho [7] probaron la existencia de una solución local para el sistema

$$u'' - \Delta_p u - \Delta u' + f(u, v)u = h_1, \quad (1.9)$$

$$v'' - \Delta_p v - \Delta v' + g(u, v)v = h_2, \quad (1.10)$$

donde  $f$  es continua en la primera variable y Lipschitziana en la segunda variable y  $g$  es Lipschitziana en la primera y continua en la segunda variable. Consecuentemente podemos notar que los sistemas (1.7) – (1.8) y (1.9) – (1.10) son casos particulares del sistema propuesto (1.1) – (1.2)

En este trabajo, probaremos la existencia local y la propiedad de explosión de soluciones del problema (1.1) – (1.6) en un dominio acotado  $\Omega$  en  $\mathbb{R}^n$ , cuando  $f_i(s, r)$ ,  $i = 1, 2$ , son funciones reales no lineales continuamente diferenciables para  $(s, r) \in \mathbb{R}^2$ . En primer lugar, probaremos la existencia de una solución local, utilizando el método de Faedo-Galerkin y argumentos de la proyección, compacidad y monotonicidad. En segundo lugar, obtendremos la explosión de soluciones en tiempo finito, con energía inicial negativa, nula y positiva restringida, empleando el método directo desarrollado por Li y Tsai [6]. Asimismo, daremos las estimativas para el tiempo finito de explosión. En la discusión del problema, emplearemos las estrategias y herramientas inspiradas en los trabajos de Li y Tsai [6], Lima, Lourédo y Marinho [7], Wu y Tsai [17] y Quispe Méndez [11 – 14].

## 2. Preliminares

En esta sección presentamos algunas notaciones, conceptos y resultados sin demostración, los cuales serán usados en el desarrollo del presente trabajo.

Sea  $\Omega$  un conjunto abierto y acotado de  $\mathbb{R}^n$  con frontera suficientemente regular  $\partial\Omega$ . Denotamos el producto interno y la norma de  $L^2(\Omega)$  y  $L^p(\Omega)$ , con  $(\cdot, \cdot)$  y  $|\cdot|_p$ , respectivamente, para  $1 \leq p \leq \infty$ . Además  $((\cdot, \cdot))$  y  $\|\cdot\|$ , denotaran el producto interno y la norma de  $H_0^1(\Omega)$ , donde  $((u, v)) := \int_{\Omega} \nabla u(x) \cdot \nabla v(x) dx$ . En el espacio de Sobolev  $W_0^{1,p}(\Omega)$  usamos la norma

$$\|u\|_{1,p} := \left( \int_{\Omega} |\nabla u(x)|^p dx \right)^{\frac{1}{p}}.$$

Sea  $X$  un espacio de Banach,  $T$  y  $p$  números reales tales que  $0 < T \leq \infty$  y  $1 \leq p \leq \infty$ . Representamos con  $L^p(0, T; X)$  al espacio de Banach de las funciones vectoriales  $u : ]0, T[ \rightarrow X$  medibles con  $\|u(t)\|_X \in L^p(0, T)$ , dotado de la norma

$$\|u\|_{L^p(0, T; X)} := \left( \int_0^T \|u(t)\|_X^p dt \right)^{\frac{1}{p}}, \quad 1 \leq p < \infty,$$

$$\|u\|_{L^\infty(0, T; X)} := \sup_{0 < t < T} \text{ess} \|u(t)\|_X, \quad p = \infty.$$

Similarmente, cuando  $0 < T < \infty$ , representamos con  $C([0, T]; X)$  al espacio de Banach de las funciones continuas  $u : [0, T] \rightarrow X$ , dotado de la norma

$$\|u\|_{C([0, T]; X)} := \sup_{0 \leq t \leq T} \|u(t)\|_X.$$

Denotamos  $w' := \frac{\partial w}{\partial t}$ ,  $w'' := \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}$  y  $w(t)(x) := w(x, t)$ .

**Hipótesis.** Imponemos sobre las funciones reales  $f_1(r, s)$  y  $f_2(r, s)$  las siguientes condiciones:

(H1)  $f_i \in C^1(\mathbb{R}^2)$ ,  $i = 1, 2$ , y para cada  $(u, v) \in H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega)$ , tenemos  $uf_1(u, v) + vf_2(u, v) \in L^1(\Omega)$  y  $F(u, v) \in L^1(\Omega)$ , donde

$$F(u, v) := \int_0^u f_1(\xi, v) d\xi + \int_0^v f_2(0, \xi) d\xi.$$

(H2) Existe una constante positiva  $K$  tal que

$$|f_i(r, s)| \leq K \left( |r|^{\alpha+1} + |s|^{\beta+1} \right),$$

para cada  $(r_1, s_1), (r_2, s_2) \in \mathbb{R}^2$ ,  $i = 1, 2$ , donde  $\frac{p-2}{2} \leq \alpha, \beta \leq \frac{n(p-2)+2p}{2(n-p)}$  para  $1 < p < n$  ó  $\alpha, \beta \geq \frac{p-2}{2}$  para  $1 \leq n \leq p$ ; para ambos casos  $2(\alpha+1) > 2(\beta+1) \geq p$  ó  $2(\alpha+1) \geq 2(\beta+1) > p$ .

(H3)  $\frac{\partial f_1}{\partial s}(r, s) = \frac{\partial f_2}{\partial r}(r, s)$ , para cada  $(r, s) \in \mathbb{R}^2$ .

(H4) Existe una constante positiva  $\gamma \geq \frac{p-2}{4}$  tal que

$$rf_1(r, s) + sf_2(r, s) \geq 2(2\gamma + 1)F(r, s),$$

para cada  $(r, s) \in \mathbb{R}^2$ , donde  $F(r, s)$  es la función dada en (H1).

**Lema 2.1.** ([16]). *El operador  $p$ -Laplaciano se define por*

$$-\Delta_p : \begin{array}{ccc} W_0^{1,p}(\Omega) & \rightarrow & W^{-1,q}(\Omega) \\ w & \mapsto & -\Delta_p w \end{array}$$

donde  $\Delta_p w := \text{div} \left( |\nabla w|^{p-2} \nabla w \right)$ ,  $p \geq 2$ ,  $\frac{1}{p} + \frac{1}{q} = 1$ , y tiene las siguientes propiedades:

(i)  $-\Delta_p$  es monótono, acotado, coercivo y hemicontinuo.

(ii)  $\langle (-\Delta_p)u, u \rangle_{W^{-1,q}(\Omega) \times W_0^{1,p}(\Omega)} = \|u\|_{1,p}^p$ .

(iii)  $\langle (-\Delta_p)u(t), u'(t) \rangle_{W^{-1,q}(\Omega) \times W_0^{1,p}(\Omega)} = \frac{1}{p} \frac{d}{dt} \|u(t)\|_{1,p}^p$ .

(iv)  $\|(-\Delta_p)u\|_{W^{-1,q}(\Omega)} \leq C \|u\|_{1,p}^{p-1}$ , para alguna constante  $C > 0$ .

**Lema 2.2 (Desigualdad de Sobolev-Poincaré [1]).** Si  $1 \leq q \leq \frac{np}{n-p}$  para  $1 < p < n$  ó  $1 \leq q < \infty$  para  $1 \leq n \leq p$ , entonces existe una constante positiva  $B_1$  tal que

$$|u|_q \leq B_1 \|u\|_{1,p}, \forall u \in W_0^{1,p}(\Omega).$$

**Lema 2.3 (Desigualdad Generalizada de Gronwall [10]).** Sea  $f : ]0, \infty[ \rightarrow ]0, \infty[$  continua,  $g : ]0, \infty[ \rightarrow ]0, \infty[$  continua y no decreciente y sea  $C$  una constante positiva. Si

$$f(t) \leq C + \int_0^t g(f(s)) ds, \quad 0 \leq t < \infty$$

entonces,

$$f(t) \leq G^{-1}(T_*) < \infty, \quad 0 \leq t \leq T_*,$$

para cualquier número fijo  $T_* < G(\infty)$ , donde

$$G(\tau) := \int_C^\tau \frac{1}{g(s)} ds, \quad \text{para } \tau \geq C.$$

Además, si  $G(\infty) = \infty$ , entonces

$$f(t) \leq G^{-1}(t), \quad \text{para todo } t \geq 0.$$

**Lema 2.4 ([6]).** Sea  $\gamma > 0$  y sea  $B \in C^2([0, \infty[)$  una función no negativa que satisface

$$B''(t) - 4(\gamma + 1)B'(t) + 4(\gamma + 1)B(t) \geq 0.$$

Si  $B'(0) > r_2 B(0) + K_0$ , entonces  $B'(t) > K_0$ , para  $t > 0$ , donde  $K_0$  es una constante y

$$r_2 := 2(\gamma + 1) - 2\sqrt{(\gamma + 1)\gamma}$$

es la menor raíz de la ecuación cuadrática  $r^2 - 4(\gamma + 1)r + 4(\gamma + 1) = 0$ .

**Lema 2.5 ([6]).** Si  $J(t)$  es una función no creciente en  $[t_0, \infty[$ ,  $t_0 \geq 0$  y satisface la inecuación diferencial

$$[J'(t)]^2 \geq a + b[J(t)]^{2+\frac{1}{\gamma}}, \quad \text{para } t \geq t_0,$$

donde  $a > 0$ ,  $\gamma > 0$  y  $b \in \mathbb{R}$ , entonces existe un número real positivo  $T_*$  tal que  $\lim_{t \rightarrow T_*^-} J(t) = 0$  y una cota superior de  $T_*$  puede ser estimado respectivamente, en los siguientes casos:

(i) Si  $b < 0$  y  $J(t_0) < \min\left\{1, \sqrt{\frac{a}{-b}}\right\}$ , entonces

$$T_* \leq t_0 + \frac{1}{\sqrt{-b}} \ln \left( \frac{\sqrt{\frac{a}{-b}}}{\sqrt{\frac{a}{-b}} - J(t_0)} \right).$$

(ii) Si  $b = 0$ , entonces

$$T_* \leq t_0 + \frac{J(t_0)}{\sqrt{a}}.$$

(iii) Si  $b > 0$ , entonces

$$T_* \leq \frac{J(t_0)}{\sqrt{a}}$$

$$T_* \leq t_0 + 2^{\frac{3\gamma+1}{2\gamma}} \frac{\gamma c}{\sqrt{a}} \left(1 - [1 + cJ(t_0)]^{-\frac{1}{2\gamma}}\right),$$

$$\text{donde } c := \left(\frac{b}{a}\right)^{\frac{\gamma}{\gamma+2}}.$$

### 3. Existencia Local

En esta sección, discutiremos la existencia de la solución local del problema (1,1) – (1,6), usando el método de Faedo-Galerkin. Así mismo, serán usados los argumentos de la proyección, compacidad y monotonicidad.

**Definición 3.1.** Un par de funciones  $u, v : \Omega \times [0, T[ \rightarrow \mathbb{R}$  satisfaciendo

$$\begin{aligned} u, v &\in L^\infty(0, T_0; W_0^{1,p}(\Omega)), \\ u', v' &\in L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)), \\ u'', v'' &\in L^2(0, T_0; W^{-1,q}(\Omega)), \end{aligned}$$

es llamada una **solución** (débil) del problema (1,1) – (1,6), si verifican las condiciones (1,3) – (1,6) y para todo  $w \in W_0^{1,p}(\Omega)$ , se cumplen las igualdades:

$$\begin{aligned} u'' - \Delta_p u - \Delta u' &= f_1(u, v) \quad \text{en } L^2(0, T; W^{-1,q}(\Omega)), \\ v'' - \Delta_p v - \Delta v' &= f_2(u, v) \quad \text{en } L^2(0, T; W^{-1,q}(\Omega)), \end{aligned}$$

donde  $p^{-1} + q^{-1} = 1$ .

**Teorema 3.2 (Existencia Local).** Supongamos que las funciones  $f_1$  y  $f_2$  satisfacen la hipótesis (H2). Si  $u_0, v_0 \in W_0^{1,p}(\Omega)$  y  $u_1, v_1 \in L^2(\Omega)$ , entonces existe  $T_0 > 0$  tal que el problema (1,1) – (1,6) tiene una solución  $(u, v)$  en la clase

$$\begin{aligned} u, v &\in L^\infty(0, T_0; W_0^{1,p}(\Omega)), \\ u', v' &\in L^\infty(0, T_0; L^2(\Omega)) \cap L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)), \\ u'', v'' &\in L^2(0, T_0; W^{-1,q}(\Omega)), \end{aligned}$$

donde  $p^{-1} + q^{-1} = 1$ .

**Demostración.** Procedemos en cinco etapas:

**Soluciones Aproximadas.** Sea  $r > n \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{p}\right) + 1$ . Entonces  $H_0^r(\Omega)$  es un espacio de Hilbert separable tal que la inmersión  $H_0^r(\Omega) \hookrightarrow W_0^{1,p}(\Omega)$  es continua y densa. En  $H_0^r(\Omega)$ , existe una base hilbertiana ortonormal completa  $\{\omega_k\}_{k \in \mathbb{N}}$  en  $L^2(\Omega)$ . Consideremos  $V_m = [\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_m]$  el subespacio de  $H_0^r(\Omega)$  generado por los primeros  $m$  vectores  $\omega_1, \omega_2, \dots, \omega_m$  de  $\{\omega_k\}_{k \in \mathbb{N}}$ . También tenemos la siguiente cadena de inmersiones continuas y densas

$$H_0^r(\Omega) \hookrightarrow W_0^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow L^2(\Omega) \hookrightarrow W^{-1,q}(\Omega) \hookrightarrow H^{-r}(\Omega), \quad (3.1)$$

donde  $p^{-1} + q^{-1} = 1$ . Consideremos

$$u_m(t) = \sum_{j=1}^m r_{jm}(t) \omega_j, \quad v_m(t) = \sum_{j=1}^m s_{jm}(t) \omega_j,$$

las soluciones aproximadas en  $V_m$  del problema (1,1) – (1,6), donde las funciones  $r_{jm}(t)$ ,  $s_{jm}(t)$   $j = 1, 2, \dots, m$ , son determinadas del siguiente problema en ecuaciones diferenciales ordinarias, para  $w \in V_m$

$$\begin{aligned} (u_m''(t), w) + \langle -\Delta_p u_m(t), w \rangle + ((u_m'(t), w)) &= \langle f_1(u_m, v_m), w \rangle, \\ (v_m''(t), w) + \langle -\Delta_p v_m(t), w \rangle + ((v_m'(t), w)) &= \langle f_2(u_m, v_m), w \rangle, \\ u_m(0) = u_{0m}, \quad u_m'(0) = u_{1m}, \\ v_m(0) = v_{0m}, \quad v_m'(0) = v_{1m}, \end{aligned} \quad (3.2)$$

donde

$$\begin{aligned} u_{0m} &= \sum_{j=1}^m r_{0jm}(t) \omega_j, \quad u_{0m} \rightarrow u_0 \quad \text{fuerte en } W_0^{1,p}(\Omega), \\ u_{1m} &= \sum_{j=1}^m r_{1jm}(t) \omega_j, \quad u_{1m} \rightarrow u_1 \quad \text{fuerte en } L^2(\Omega), \\ v_{0m} &= \sum_{j=1}^m s_{0jm}(t) \omega_j, \quad v_{0m} \rightarrow v_0 \quad \text{fuerte en } W_0^{1,p}(\Omega), \\ v_{1m} &= \sum_{j=1}^m s_{1jm}(t) \omega_j, \quad v_{1m} \rightarrow v_1 \quad \text{fuerte en } L^2(\Omega) \end{aligned} \quad (3.3)$$

El teorema de Carathéodory [4], nos garantiza la existencia de una solución local  $(u_m, v_m)$  del problema aproximado (3,2) en un intervalo  $[0, T_m]$ . Las siguientes estimativas a priori nos permitirán extender la solución  $(u_m, v_m)$  a un intervalo  $[0, T]$ , con  $T$  independiente de  $m$ .

**Estimativa I.** Considerando  $w = u_m'(t)$  en (3,2)<sub>1</sub> y  $w = v_m'(t)$  en (3,2)<sub>2</sub>, resulta

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} |u_m'(t)|_2^2 + \frac{1}{p} \frac{d}{dt} \|u_m(t)\|_{1,p}^p + \|u_m'(t)\|^2 = \langle f_1(u_m, v_m), u_m' \rangle, \quad (3.4)$$

$$\frac{1}{2} \frac{d}{dt} |v_m'(t)|_2^2 + \frac{1}{p} \frac{d}{dt} \|v_m(t)\|_{1,p}^p + \|v_m'(t)\|^2 = \langle f_2(u_m, v_m), v_m' \rangle. \quad (3.5)$$

Sumando (3,4) y (3,5), obtenemos

$$\frac{d}{dt} E(t) = \langle f_1(u_m, v_m), u_m'(t) \rangle + \langle f_2(u_m, v_m), v_m'(t) \rangle, \quad (3.6)$$

donde

$$\begin{aligned} E(t) &: = \frac{1}{2} |u_m'(t)|_2^2 + \frac{1}{2} |v_m'(t)|_2^2 + \frac{1}{p} \|u_m(t)\|_{1,p}^p + \frac{1}{p} \|v_m(t)\|_{1,p}^p \\ &\quad + \int_0^t \|u_m'(s)\|^2 ds + \int_0^t \|v_m'(s)\|^2 ds. \end{aligned}$$

Ahora, usando la hipótesis (H2), la desigualdad de Hölder, la desigualdad  $ab \leq \frac{1}{2}(a^2 + b^2)$  y la desigualdad de Sobolev-Poincaré, se obtiene

$$\begin{aligned} \langle f_1(u_m, v_m), u_m'(t) \rangle &\leq \int_{\Omega} |f_1(u_m(x, t), v_m(x, t))| |u_m'(x, t)| dx \\ &\leq K \int_{\Omega} [|u_m(x, t)|^{\alpha+1} + |v_m(x, t)|^{\beta+1}] |u_m'(x, t)| \\ &\leq K [|u_m(t)|_{2(\alpha+1)}^{\alpha+1} + |v_m(t)|_{2(\beta+1)}^{\beta+1}] |u_m'(t)|_2 \\ &\leq C_1 [|u_m(t)|_{2(\alpha+1)}^{2(\alpha+1)} + |v_m(t)|_{2(\beta+1)}^{2(\beta+1)} + |u_m'(t)|_2^2] \\ &\leq C_2 [|u_m(t)|_{1,p}^{2(\alpha+1)} + |v_m(t)|_{1,p}^{2(\beta+1)} + |u_m'(t)|_2^2]. \end{aligned}$$

Es decir se tiene

$$\langle f_1(u_m, v_m), u_m'(t) \rangle \leq C_2 [|u_m(t)|_{1,p}^{2(\alpha+1)} + |v_m(t)|_{1,p}^{2(\beta+1)} + |u_m'(t)|_2^2], \quad (3.7)$$

donde  $2(\alpha + 1), 2(\beta + 1) \leq \frac{np}{n-p}$ . Similarmente, se obtiene

$$\langle f_2(u_m, v_m), v'_m(t) \rangle \leq C_2 \left[ |u_m(t)|_{1,p}^{2(\alpha+1)} + |v_m(t)|_{1,p}^{2(\beta+1)} + |v'_m(t)|_2^2 \right]. \quad (3.8)$$

Sustituyendo (3.7) – (3.8) en (3.6) y utilizando (3.3), obtenemos

$$\varphi_m(t) \leq C_3 + C_3 \int_0^t \left[ \varphi_m^{\frac{2(\alpha+1)}{p}}(s) + \varphi_m^{\frac{2(\beta+1)}{p}}(s) + \varphi_m(s) \right] ds, \quad (3.9)$$

donde

$$\begin{aligned} \varphi_m(t) : &= |u'_m(t)|_2^2 + |v'_m(t)|_2^2 + \|u_m(t)\|_{1,p}^p + \|v_m(t)\|_{1,p}^p \\ &+ \int_0^t \|u'_m(s)\|^2 ds + \int_0^t \|v'_m(s)\|^2 ds. \end{aligned}$$

Consideremos que  $\frac{2(\alpha+1)}{p} > \frac{2(\beta+1)}{p} \geq 1$  y definamos la función

$$G(\tau) := \int_{C_3}^{\tau} \frac{ds}{s^{\frac{2(\alpha+1)}{p}} + s^{\frac{2(\beta+1)}{p}} + s}, \text{ para } \tau \geq C_3.$$

Entonces

$$G(\infty) \leq \frac{1}{\left(\frac{2(\alpha+1)}{p} - 1\right) C_3^{\frac{2(\alpha+1)}{p} - 1}}.$$

Por esta relación y utilizando la desigualdad generalizada de Gronwall, de (3.9), existe un número  $T_0 \in (0, G(\infty))$  y una constante  $K_0 > 0$ , independientes de  $m$ , tal que

$$\|u_m(t)\|_{1,p}^p + \|v_m(t)\|_{1,p}^p \leq K_0, \quad (3.10)$$

$$|u'_m(t)|_2^2 + |v'_m(t)|_2^2 \leq K_0, \quad (3.11)$$

$$\int_0^t \|u'_m(s)\|^2 ds + \int_0^t \|v'_m(s)\|^2 ds \leq K_0, \quad (3.12)$$

para todo  $t \in [0, T_0]$  y para todo  $m \in \mathbb{N}$ .

Por el Lema 2.1(iv) y (3.10), existe una constante  $K_1 > 0$ , independiente de  $m$ , tal que

$$\|(-\Delta_p) u_m(t)\|_{W^{-1,q}(\Omega)} + \|(-\Delta_p) v_m(t)\|_{W^{-1,q}(\Omega)} \leq K_1, \quad (3.13)$$

para todo  $t \in [0, T_0]$  y para todo  $m \in \mathbb{N}$ , donde  $p^{-1} + q^{-1} = 1$ . También aplicando la hipótesis (H2), la desigualdad de Sobolev-Poincaré y (3.10), existe una constante  $K_2 > 0$ , independiente de  $m$ , tal que

$$|f_1(u_m(t), v_m(t))|_2^2 + |f_2(u_m(t), v_m(t))|_2^2 \leq K_2, \quad (3.14)$$

para todo  $t \in [0, T_0]$  y para todo  $m \in \mathbb{N}$ .

**Estimativa II.** Mostraremos que las sucesiones  $\{u_m''\}_{m \in \mathbb{N}}$  y  $\{v_m''\}_{m \in \mathbb{N}}$  son acotadas en  $L^\infty(0, T_0; H^{-r}(\Omega))$ . Sea  $P_m : L^2(\Omega) \rightarrow V_m \subset L^2(\Omega)$ , el operador proyección en  $L^2(\Omega)$ , definido por

$$P_m(h) := \sum_{j=1}^m (h, \omega_j) \omega_j.$$

Observar que tiene las siguientes propiedades:  $P_m \in \mathcal{L}(L^2(\Omega))$ ,  $P_m = P_m^*$ , donde  $P_m^*$  es el operador adjunto de  $P_m$ ,  $P_m \in \mathcal{L}(H_0^r(\Omega))$  y  $P_m(w) = w$ , para todo  $w \in V_m$ .

Ahora, de la ecuación aproximada (3.2)<sub>1</sub> y por la cadena de inmersiones (3.1), tenemos

$$\langle u_m''(t) - \Delta_p u_m(t) - \Delta u'_m(t) - f_1(u_m, v_m), w \rangle_{H^{-r}(\Omega) \times H_0^r(\Omega)} = 0,$$

para todo  $w \in V_m$ . De esta igualdad, aplicando las propiedades  $P_m = P_m^*$  y  $P_m(w) = w$ , para todo  $w \in V_m$ , resulta

$$P_m^*(u_m''(t) - \Delta_p u_m(t) - \Delta u_m'(t) - f_1(u_m, v_m)) = 0$$

en  $V_m$ . Aplicando el teorema de extensión de Hahn-Banach, se tiene

$$P_m^*(u_m''(t) - \Delta_p u_m(t) - \Delta u_m'(t) - f_1(u_m, v_m)) = 0$$

en  $H_0^r(\Omega)$ . De aquí, por la linealidad de  $P_m^*$  y  $u_m''(t) \in V_m$ , resulta

$$u_m''(t) = -P_m^*(-\Delta_p u_m(t)) - P_m^*(-\Delta u_m'(t)) + P_m^*(f_1(u_m, v_m))$$

en  $H^{-r}(\Omega)$ . Por consiguiente

$$\begin{aligned} \|u_m''(t)\|_{H^{-r}(\Omega)} &\leq \|P_m^*((-\Delta_p)u_m(t))\|_{H^{-r}(\Omega)} + \|P_m^*((-\Delta)u_m'(t))\|_{H^{-r}(\Omega)} \\ &\quad + \|P_m^*(f_1(u_m, v_m))\|_{H^{-r}(\Omega)} \end{aligned} \quad (3.15)$$

Desde que  $P_m \in \mathcal{L}(H_0^r(\Omega))$ , resulta  $P_m^* \in \mathcal{L}(H^{-r}(\Omega))$ . Por la inmersión  $W^{-1,q}(\Omega) \hookrightarrow H^{-r}(\Omega)$  y (3.13), se obtiene  $P_m^* \in \mathcal{L}(W^{-1,q}(\Omega), H^{-r}(\Omega))$  y

$$\begin{aligned} \|P_m^*((-\Delta_p)u_m(t))\|_{H^{-r}(\Omega)} &\leq C_1 \|(-\Delta_p)u_m(t)\|_{W^{-1,q}(\Omega)} \\ &\leq C_2. \end{aligned} \quad (3.16)$$

Por  $P_m^* \in \mathcal{L}(H^{-r}(\Omega))$ , la inmersión  $H^{-1}(\Omega) \hookrightarrow H^{-r}(\Omega)$  y (3.12), se obtiene  $P_m^* \in \mathcal{L}(H^{-1}(\Omega), H^{-r}(\Omega))$  y

$$\begin{aligned} \int_0^t \|P_m^*((-\Delta)u_m'(s))\|_{H^{-r}(\Omega)}^2 ds &\leq \int_0^t \|(-\Delta)u_m'(s)\|_{H^{-1}(\Omega)}^2 ds \\ &\leq C_2 \int_0^t \|u_m'(s)\|^2 ds \\ &\leq C_3. \end{aligned} \quad (3.17)$$

Ahora, acotemos el término  $\|P_m^*(f_1(u_m(t), v_m(t)))\|_{H^{-r}(\Omega)}$ . Desde que  $P_m^* \in \mathcal{L}(H^{-r}(\Omega))$ ,  $L^2(\Omega) \hookrightarrow W^{-1,q}(\Omega) \hookrightarrow H^{-r}(\Omega)$  y (3.14), se obtiene  $P_m^* \in \mathcal{L}(L^2(\Omega), H^{-r}(\Omega))$  y

$$\begin{aligned} \|P_m^*(f_1(u_m, v_m))\|_{H^{-r}(\Omega)} &\leq C_1 |f_1(u_m, v_m)|_2 \\ &\leq C_4. \end{aligned} \quad (3.18)$$

Similarmente, también se obtienen las acotaciones para  $\{v_m''\}_{m \in \mathbb{N}}$ . Por tanto, sustituyendo (3.16), (3.17) y (3.18) en (3.15), se obtiene una constante  $K_3 > 0$ , independiente de  $m$ , tal que

$$\int_0^t \|u_m''(s)\|_{H^{-r}(\Omega)}^2 ds + \int_0^t \|v_m''(s)\|_{H^{-r}(\Omega)}^2 ds \leq K_3, \quad (3.19)$$

para todo  $t \in [0, T_0]$  y para todo  $m \in \mathbb{N}$ .

**Pasaje al límite.** De las estimativas (3.10)–(3.12), existen subsucesiones  $\{u_\nu\}$ ,  $\{u_\nu'\}$  y  $\{u_\nu''\}$  de  $\{u_m\}$ ,  $\{u_m'\}$  y  $\{u_m''\}$ , respectivamente, tales que



$$\begin{aligned}
u_\nu &\xrightarrow{*} u && \text{en } L^\infty([0, T_0]; W_0^{1,p}(\Omega)) \\
u'_\nu &\xrightarrow{*} u' && \text{en } L^\infty([0, T_0]; L^2(\Omega)), \\
u'_\nu &\rightharpoonup u' && \text{en } L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)), \\
u''_\nu &\rightharpoonup u'' && \text{en } L^2(0, T_0; H^{-r}(\Omega)), \\
(-\Delta_p) u_\nu &\xrightarrow{*} \chi_1 && \text{en } L^\infty(0, T_0; W^{-1,q}(\Omega)),
\end{aligned} \tag{3.20}$$

$$\begin{aligned}
v_\nu &\xrightarrow{*} v && \text{en } L^\infty([0, T_0]; W_0^{1,p}(\Omega)) \\
v'_\nu &\xrightarrow{*} v' && \text{en } L^\infty([0, T_0]; L^2(\Omega)), \\
v'_\nu &\rightharpoonup v' && \text{en } L^2(0, T_0; H_0^1(\Omega)), \\
v''_\nu &\rightharpoonup v'' && \text{en } L^2(0, T_0; H^{-r}(\Omega)), \\
(-\Delta_p) v_\nu &\xrightarrow{*} \chi_2 && \text{en } L^\infty(0, T_0; W^{-1,q}(\Omega)),
\end{aligned} \tag{3.21}$$

Desde que se cumplen las inmersiones  $W_0^{1,p}(\Omega) \xhookrightarrow{c} L^2(\Omega)$ ,  $L^\infty(0, T_0; W_0^{1,p}(\Omega)) \hookrightarrow L^2(0, T_0; W_0^{1,p}(\Omega))$  y  $L^\infty(0, T_0; L^2(\Omega)) \hookrightarrow L^2(0, T_0; L^2(\Omega))$ , aplicando el lema de compacidad de Lions-Aubin, de (3,10) y (3,12), resultan

$$\begin{aligned}
u_\nu &\rightarrow u && \text{en } L^2([0, T_0]; L^2(\Omega)), \\
v_\nu &\rightarrow v && \text{en } L^2([0, T_0]; L^2(\Omega)),
\end{aligned} \tag{3.22}$$

y

$$\begin{aligned}
u_\nu &\rightarrow u && \text{c.t.p. en } \Omega \times [0, T_0], \\
v_\nu &\rightarrow v && \text{c.t.p. en } \Omega \times [0, T_0].
\end{aligned} \tag{3.23}$$

Usando (3,14) y (3,23) vemos que

$$\int_0^{T_0} |f_1(u_\nu(t), v_\nu(t))|_2^2 dt + \int_0^{T_0} |f_2(u_\nu(t), v_\nu(t))|_2^2 dt \leq C \tag{3.24}$$

y

$$\begin{aligned}
f_1(u_\nu, v_\nu) &\rightarrow f_1(u, v) && \text{c.t.p. en } \Omega \times [0, T_0], \\
f_2(u_\nu, v_\nu) &\rightarrow f_2(u, v) && \text{c.t.p. en } \Omega \times [0, T_0].
\end{aligned} \tag{3.25}$$

Por (3,24) – (3,25) y el lema de Lions, se deduce que

$$\begin{aligned}
f_1(u_\nu, v_\nu) &\rightharpoonup f_1(u, v) && \text{en } L^2([0, T_0]; L^2(\Omega)), \\
f_2(u_\nu, v_\nu) &\rightharpoonup f_2(u, v) && \text{en } L^2([0, T_0]; L^2(\Omega)).
\end{aligned} \tag{3.26}$$

De las convergencias (3,20) – (3,21) y (3,26) por pasaje al límite en la ecuación aproximada (3,2), resulta

$$\begin{aligned}
\frac{d}{dt} (u'(t), w) + \langle \chi_1(t), w \rangle + ((u'(t), w)) &= (f_1(u(t), v(t)), w), \\
\frac{d}{dt} (v'(t), w) + \langle \chi_1(t), w \rangle + ((v'(t), w)) &= (f_2(u(t), v(t)), w),
\end{aligned}$$

para todo  $w \in W_0^{1,p}(\Omega)$ , en el sentido de las distribuciones  $\mathcal{D}'(0, T_0)$ . De aquí se obtiene

$$\begin{aligned}
u'' + \chi_1 - \Delta u' &= f_1(u, v) && \text{en } \mathcal{D}'(\Omega \times (0, T_0)), \\
v'' + \chi_2 - \Delta v' &= f_2(u, v) && \text{en } \mathcal{D}'(\Omega \times (0, T_0)).
\end{aligned} \tag{3.27}$$

Como se cumplen  $(-\Delta) u', (-\Delta) v' \in L^2(0, T_0; H^{-1}(\Omega))$ ;  $f_1, f_2 \in L^2([0, T_0], L^2(\Omega))$ ;  $\chi_1, \chi_2 \in L^\infty(0, T_0; W^{-1,q}(\Omega)) \hookrightarrow L^2(0, T_0; W^{-1,q}(\Omega))$  y de las inmersiones continuas

$$W_0^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow H_0^1(\Omega) \hookrightarrow L^2(\Omega) \hookrightarrow H^{-1}(\Omega) \hookrightarrow W^{-1,q}(\Omega),$$

resulta  $u'', v'' \in L^2(0, T_0; W^{-1,q}(\Omega))$ . Por tanto, de (3.27) se obtiene

$$\begin{aligned} u'' + \chi_1 - \Delta u' &= f_1(u, v) \quad \text{en } L^2(0, T_0; W^{-1,q}(\Omega)), \\ v'' + \chi_2 - \Delta v' &= f_2(u, v) \quad \text{en } L^2(0, T_0; W^{-1,q}(\Omega)). \end{aligned} \quad (3.28)$$

**Problemas que**  $\chi_1 = (-\Delta_p)u$  y  $\chi_2 = (-\Delta_p)v$ . Sea  $\mathcal{A} := -\Delta_p$ . Tomando  $m = \nu$  y  $w = u_\nu$  en (3.2)<sub>1</sub> e integrando sobre  $[0, t]$ , obtenemos

$$\begin{aligned} \int_0^t \langle \mathcal{A}u_\nu(s), u_\nu(s) \rangle ds &= \int_0^t (f_1(u_\nu(s), v_\nu(s)), u_\nu(s)) ds \\ &\quad - \int_0^t (u''_\nu(s), u_\nu(s)) ds \\ &\quad - \frac{1}{2} \|u_\nu(t)\|^2 + \frac{1}{2} \|u_{0\nu}\|^2. \end{aligned} \quad (3.29)$$

Por (3.3)<sub>1</sub>, (3.3)<sub>2</sub>, (3.20)<sub>1</sub>, (3.20)<sub>2</sub> y (3.20)<sub>3</sub>, resulta

$$\begin{aligned} \int_0^t (u''_\nu(s), u_\nu(s)) ds &= (u'_\nu(t), u_\nu(t)) - (u_{1\nu}, u_{0\nu}) - \int_0^t |u'_\nu(s)|_2^2 ds \\ &\rightarrow (u'(t), u(t)) - (u_1, u_0) - \int_0^t |u'(s)|_2^2 ds \\ &= \int_0^t (u''(s), u(s)) ds. \end{aligned} \quad (3.30)$$

También por  $W_0^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow L^2(\Omega)$ , (3.20)<sub>1</sub>, (3.21)<sub>1</sub> y (3.26)<sub>1</sub>, se obtiene

$$\begin{aligned} u_\nu(t) &\hookrightarrow u(t) \quad \text{en } L^2(\Omega), \\ v_\nu(t) &\hookrightarrow v(t) \quad \text{en } L^2(\Omega) \end{aligned}$$

y

$$(f_1(u_\nu(t), v_\nu(t)), u_\nu(t)) \rightarrow (f_1(u(t), v(t)), u(t)), \quad (3.31)$$

para *c.t.p.*  $t \in [0, T_0]$ . Por hipótesis (H2),  $W_0^{1,p}(\Omega) \hookrightarrow L^2(\Omega)$ , (3.10) y (3.14), resulta

$$\begin{aligned} |(f_1(u_\nu(t), v_\nu(t)), u_\nu(t))| &\leq |f_1(u_\nu(t), v_\nu(t))|_2 |u_\nu(t)|_2 \\ &\leq C, \end{aligned} \quad (3.32)$$

para  $t \in [0, T_0]$ . De (3.31), (3.32) y el teorema de convergencia dominada de Lebesgue, resulta

$$\int_0^t (f_1(u_\nu(s), v_\nu(s)), u_\nu(s)) ds \rightarrow \int_0^t (f_1(u(s), v(s)), u(s)) ds, \quad (3.33)$$

para  $t \in [0, T_0]$ . Por pasaje al límite en (3.29), haciendo uso de (3.3)<sub>1</sub>, (3.20)<sub>1</sub>, (3.30), (3.33) y (3.28)<sub>1</sub>, obtenemos

$$\begin{aligned}
\lim_{\nu \rightarrow \infty} \sup \int_0^t \langle \mathcal{A}u_\nu(s), u_\nu(s) \rangle ds &\leq \int_0^t \lim_{\nu \rightarrow \infty} \sup \langle \mathcal{A}u_\nu(s), u_\nu(s) \rangle ds \\
&= \int_0^t (f_1(u(s), v(s)), u(s)) ds \\
&\quad - \int_0^t (u''(s), u(s)) ds \\
&\quad - \frac{1}{2} \|u(t)\|^2 + \frac{1}{2} \|u_0\|^2 \\
&= \int_0^t \langle \chi_1(s), u(s) \rangle ds.
\end{aligned} \tag{3.34}$$

Para cada  $w \in L^2(0, T_0; W_0^{1,p}(\Omega))$ , definamos la función

$$\psi_\nu(t) := \int_0^t \langle \mathcal{A}u_\nu(s) - \mathcal{A}w(s), u_\nu(s) - w(s) \rangle ds, \text{ para } t \in [0, T_0].$$

Por la monotonía del operador  $\mathcal{A}$ ,  $\psi(t) \geq 0$ , para  $t \in [0, T_0]$ . Por (3.34), (3.20)<sub>1</sub> y (3.20)<sub>5</sub>, resulta

$$\begin{aligned}
0 &\leq \lim_{\nu \rightarrow \infty} \sup \psi_\nu(t) \\
&\leq \int_0^t \lim_{\nu \rightarrow \infty} \sup \langle \mathcal{A}u_\nu(s) - \mathcal{A}w(s), u_\nu(s) - w(s) \rangle ds \\
&= \int_0^t \langle \chi_1(s) - \mathcal{A}w(s), u(s) - w(s) \rangle ds.
\end{aligned} \tag{3.35}$$

Escogiendo  $w = u - \lambda z$  en (3.35), donde  $\lambda > 0$ ,  $z \in L^2(0, T_0; W_0^{1,p}(\Omega))$ , se tiene

$$\int_0^t \langle \chi_1(s) - \mathcal{A}(u(s) - \lambda z(s)), z(s) \rangle ds \geq 0.$$

Desde que  $\mathcal{A}$  es un operador hemicontinuo y haciendo tender  $\lambda \rightarrow 0$ , conseguimos

$$\int_0^t \langle \chi_1(s) - \mathcal{A}u(s), z(s) \rangle ds \geq 0, \text{ para todo } z \in L^2(0, T_0; W_0^{1,p}(\Omega)).$$

De aquí resulta  $\chi_1 = \mathcal{A}u$ . Del mismo modo se obtiene  $\chi_2 = \mathcal{A}v$ .

Los datos iniciales se verifican de modo estandar.

Esto concluye la demostración del Teorema 3.2. ■

#### 4. Explosión de Soluciones

En esta sección, discutiremos la propiedad de explosión de soluciones en tiempo finito del problema (1.1)-(1.6). En la discusión usaremos el método directo, utilizado por Li y Tsai [6].

**Definición 4.1.** Una solución  $(u, v)$  del problema (1.1) – (1.6) es llamada **explosión** si existe un número finito  $T_*$  tal que

$$\lim_{t \rightarrow T_*^-} \int_{\Omega} (|\nabla u(x, t)|^2 + |\nabla v(x, t)|^2) dx = \infty.$$

**Definición 4.2.** La función energía  $E(t)$  del problema (1.1)-(1.6) se define por

$$\begin{aligned}
E(t) &:= \frac{1}{2} [ |u'(t)|_2^2 + |v'(t)|_2^2 ] + \frac{1}{p} [ \|u(t)\|_{1,p}^p + \|v(t)\|_{1,p}^p ] \\
&\quad - \int_{\Omega} F(u(x, t), v(x, t)) dx,
\end{aligned}$$

para  $t \geq 0$ , donde

$$F(r, s) := \int_0^r f_1(\xi, s) d\xi + \int_0^s f_2(0, \xi) d\xi.$$

**Lema 4.3.** *Supongamos que se cumplen las hipótesis (H1)–(H3). Si  $(u, v)$  es una solución del problema (1.1)–(1.6) con datos iniciales  $u_0, v_0 \in W_0^{1,p}(\Omega)$  y  $u_1, v_1 \in L^2(\Omega)$ , entonces*

$$E(t) + \int_0^t [\|u'(s)\|^2 + \|v'(s)\|^2] ds = E(0), \quad (4.1)$$

para  $t \geq 0$ , donde  $E(0)$  es la energía inicial definida por

$$E(0) := \frac{1}{2} [|u_1|_2^2 + |v_1|_2^2] + \frac{1}{p} [\|u_0\|_{1,p}^p + \|v_0\|_{1,p}^p] - \int_{\Omega} F(u_0(x), v_0(x)) dx.$$

**Demostración.** Multiplicando a la ecuación (1.1) por  $u'$  y a la ecuación (1.2) por  $v'$ , sumando estos resultados, integrando sobre  $\Omega$ , utilizando el teorema de la Divergencia, el Lema 2.1, (H1) y (H3), obtenemos

$$E'(t) + [\|u'(t)\|^2 + \|v'(t)\|^2] = 0.$$

De aquí, se obtiene el resultado. ■

**Definición 4.4.** Para una solución  $(u, v)$  del problema (1.1)–(1.6) definimos la función explosión

$$A(t) := [|u(t)|_2^2 + |v(t)|_2^2] + \int_0^t [\|u(s)\|^2 + \|v(s)\|^2] ds, \text{ para } t \geq 0. \quad (4.2)$$

**Lema 4.5.** *Supongamos que se cumplen las hipótesis (H1)–(H4). Si  $(u, v)$  es una solución del problema (1.1)–(1.6) con datos iniciales  $u_0, v_0 \in H_0^1(\Omega) \cap H^2(\Omega)$  y  $u_1, v_1 \in L^2(\Omega)$ , entonces*

$$A''(t) - 4(\gamma + 1) [|u'(t)|_2^2 + |v'(t)|_2^2] + \int_0^t [\|u'(s)\|^2 + \|v'(s)\|^2] ds \geq -4(2\gamma + 1) E(0), \quad (4.3)$$

para  $t \geq 0$ , donde  $\gamma$  es la constante dada en (H4).

**Demostración.** Por diferenciación de (4.2), se tiene

$$A'(t) = 2 [(u'(t), u(t)) + (v'(t), v(t))] + [\|u(t)\|^2 + \|v(t)\|^2]. \quad (4.4)$$

Luego diferenciando (4.4), utilizando las ecuaciones (1.1)–(1.2) y el teorema de la Divergencia, se obtiene

$$A''(t) = 2 [|u'(t)|_2^2 + |v'(t)|_2^2] - 2 [\|u(t)\|_{1,p}^p + \|v(t)\|_{1,p}^p] + 2 [(f_1(u(t), v(t)), u(t)) + (f_2(u(t), v(t)), v(t))] \quad (4.5)$$

De (4.5) y (4.1), resulta

$$\begin{aligned}
& A''(t) - 4(\gamma + 1) \left[ |u'(t)|_2^2 + |v'(t)|_2^2 \right. \\
& + \int_0^t \left[ \|u'(s)\|^2 + \|v'(s)\|^2 \right] ds \Big] = -4(2\gamma + 1) E(0) \\
& + \frac{2}{p} (4\gamma + 2 - p) \left[ \|u(t)\|_{1,p}^p + \|v(t)\|_{1,p}^p \right] \\
& + 2 \int_{\Omega} [u f_1(u, v) + v f_2(u, v) - 2(2\gamma + 1) F(u, v)] dx \\
& + 4\gamma \left[ \int_0^t \|u'(s)\|^2 ds + \int_0^t \|v'(s)\|^2 ds \right].
\end{aligned} \tag{4.6}$$

Empleando las hipótesis (H1) y (H4), y utilizando (4.6), se obtiene la relación (4.3). ■

**Lema 4.6.** *Supongamos que se cumplen las hipótesis (H1) – (H4). Si  $(u, v)$  es una solución del problema (1.1) – (1.6) con datos iniciales  $u_0, v_0 \in W_0^{1,p}(\Omega)$  y  $u_1, v_1 \in L^2(\Omega)$ , y satisfaciendo una de las siguientes condiciones:*

(i)  $E(0) < 0$ ,

(ii)  $E(0) = 0$  y  $A'(0) > K_0$ ,

(iii)  $E(0) > 0$  y  $A'(0) > r_2 \left[ A(0) + \frac{K_1}{4(\gamma + 1)} \right] + K_0$ ,

donde

$$K_0 := \|u_0\|^2 + \|v_0\|^2, \tag{4.7}$$

$$A(0) := |u_0|_2^2 + |v_0|_2^2, \quad A'(0) := 2[(u_1, u_0) + (v_1, v_0)] + K_0,$$

$$K_1 := 4(2\gamma + 1)E(0) + 4(\gamma + 1)K_0,$$

$$r_2 := 2(\gamma + 1) - 2\sqrt{(\gamma + 1)\gamma},$$

entonces

$$A'(t) > K_0, \quad \text{para } t > t_0, \tag{4.8}$$

donde  $t_0 := \max \left\{ \frac{A'(0) - K_0}{4(1 + 2\gamma)E(0)}, 0 \right\}$  en el caso (i) y  $t_0 := 0$  en los casos (ii) y (iii).

**Demostración.** Consideremos tres casos de acuerdo al signo de la energía inicial  $E(0)$ .

(i) Si  $E(0) < 0$ , de (4.3), se tiene

$$A''(t) \geq -4(2\gamma + 1)E(0)$$

e integrando, resulta

$$A'(t) \geq A'(0) - 4(2\gamma + 1)E(0)t, \quad \text{para } t \geq 0.$$

Considerando  $A'(0) - K_0 - 4(2\gamma + 1)E(0)t > 0$ , se obtiene

$$A'(t) > K_0, \quad \text{para } t > t_0,$$

donde

$$t_0 := \max \left\{ \frac{A'(0) - K_0}{4(1 + 2\gamma)E(0)}, 0 \right\}.$$

(ii) Si  $E(0) = 0$ , de (4.3), se tiene

$$A''(t) \geq 0$$

e integrando, resulta

$$A'(t) \geq A'(0), \quad \text{para } t \geq 0.$$

Considerando  $A'(0) - K_0 > 0$ , se obtiene

$$A'(t) > K_0, \quad \text{para } t \geq 0.$$

(iii) Para  $E(0) > 0$ . Primero notemos que se cumple

$$2 \int_0^t ((w'(s), w(s))) ds = \|w(t)\|^2 - \|w_0\|^2. \quad (4.9)$$

Usando la desigualdad de Hölder en (4.9), se obtiene

$$\|w(t)\|^2 \leq \|w_0\|^2 + \int_0^t \|w(s)\|^2 ds + \int_0^t \|w'(s)\|^2 ds. \quad (4.10)$$

Nuevamente usando la desigualdad de Hölder en (4.4) y por (4.10), resulta

$$\begin{aligned} A'(t) \leq & A(t) + K_0 + \left[ \|u'(t)\|_2^2 + \|v'(t)\|_2^2 \right] \\ & + \int_0^t \left[ \|u'(s)\|_2^2 + \|v'(s)\|_2^2 \right] ds. \end{aligned} \quad (4.11)$$

De (4.3) y (4.11), obtenemos

$$A''(t) - 4(\gamma + 1)A'(t) + 4(\gamma + 1)A(t) + K_1 \geq 0,$$

donde

$$K_1 := 4(2\gamma + 1)E(0) + 4(\gamma + 1)K_0.$$

Definamos la función

$$B(t) := A(t) + \frac{K_1}{4(\gamma + 1)}, \text{ para } t \geq 0.$$

Considerando  $B'(0) > r_2 B(0) + K_0$ , la función  $B$  satisface las condiciones del Lema 2.4. Así se tiene  $A'(t) > K_0$ , para  $t > 0$ . Con esto se concluye la prueba del Lema 4.6. ■

**Definición 4.7.** Para las estimativas del tiempo finito de la función explosión  $A(t)$ , definamos la función

$$J(t) := [A(t) + (T_1 - t)K_0]^{-\gamma}, \text{ para } t \in [0, T_1], \quad (4.12)$$

donde  $T_1$  es una constante positiva que se determina posteriormente y  $\gamma$  es la constante dada en (H4).

**Teorema 4.8 (Explosión de Soluciones).** *Supongamos que se cumplen las hipótesis (H1)–(H4). Si  $(u, v)$  es una solución del problema (1.1)–(1.6) con datos iniciales  $u_0, v_0 \in W_0^{1,p}(\Omega)$  y  $u_1, v_1 \in L^2(\Omega)$ , y satisfaciendo una de las siguientes condiciones:*

- (i)  $E(0) < 0$ ,
- (ii)  $E(0) = 0$  y  $A'(0) > K_0$ ,
- (iii)  $0 < E(0) < \frac{[A'(0) - K_0]^2}{8[A(0) + T_1 K_0]}$  y  $A'(0) > r_2 \left[ A(0) + \frac{K_1}{4(\gamma + 1)} \right] + K_0$ ,

entonces  $(u, v)$  es una solución explosión en tiempo finito  $T_*$ . Además el tiempo finito  $T_*$  es estimado, en el caso (i),

$$T_* \leq t_0 - \frac{J(t_0)}{J'(t_0)}. \quad (4.13)$$

Además, si  $J(t_0) < \min \left\{ 1, \sqrt{\frac{a}{-b}} \right\}$ , entonces

$$T_* \leq t_0 + \frac{1}{\sqrt{-b}} \ln \left( \frac{\sqrt{\frac{a}{-b}}}{\sqrt{\frac{a}{-b}} - J(t_0)} \right). \quad (4.14)$$

En el caso (ii),

$$T_* \leq t_0 - \frac{J(t_0)}{J'(t_0)} \quad (4.15)$$

o

$$T_* \leq t_0 + \frac{J(t_0)}{\sqrt{a}}. \quad (4.16)$$

En el caso (iii),

$$T_* \leq \frac{J(t_0)}{\sqrt{a}} \quad (4.17)$$

o

$$T_* \leq t_0 + 2^{\frac{3\gamma+1}{2\gamma}} \frac{\gamma c}{\sqrt{a}} \left\{ 1 - [1 + cJ(t_0)]^{-\frac{1}{2\gamma}} \right\}, \quad (4.18)$$

donde  $a := \gamma^2 [J(t_0)]^{\frac{2}{\gamma}+2} \left[ [A'(t_0) - K_0]^2 - 8E(0) [J(t_0)]^{-\frac{1}{\gamma}} \right]$ ,  $b := 8\gamma^2 E(0)$  y  $c := \left(\frac{b}{a}\right)^{\frac{\gamma}{\gamma+2}}$ .

En el caso (i),  $t_0 := \max \left\{ \frac{A'(0) - K_0}{4(1+2\gamma)E(0)}, 0 \right\}$  y  $t_0 := 0$  en los casos (ii) y (iii).

**Demostración.** Por diferenciación de (4,12), resulta

$$J'(t) = -\gamma [J(t)]^{\frac{1}{\gamma}+1} [A'(t) - K_0] \quad (4.19)$$

y

$$J''(t) = -\gamma [J(t)]^{\frac{2}{\gamma}+1} V(t), \quad (4.20)$$

donde

$$V(t) := A''(t) [A(t) + (T_1 - t)K_0] - (\gamma + 1) [A'(t) - K_0]^2.$$

Utilizando la desigualdad  $\left(\sum_{i=1}^4 a_i b_i\right)^2 \leq \left(\sum_{i=1}^4 a_i^2\right) \left(\sum_{i=1}^4 b_i^2\right)$ , (4,9) y la desigualdad de Hölder, de (4,4), resulta

$$\begin{aligned} [A'(t) - K_0]^2 &\leq 4[A(t) + (T_1 - t)K_0] \left[ |u'(t)|_2^2 + |v'(t)|_2^2 \right. \\ &\quad \left. + \int_0^t \left[ \|u'(s)\|_2^2 + \|v'(s)\|_2^2 \right] ds \right]. \end{aligned} \quad (4.21)$$

De (4,20) y (4,21), se tiene

$$J''(t) \leq -\gamma [J(t)]^{\frac{1}{\gamma}+1} K(t), \quad (4.22)$$

donde

$$\begin{aligned} K(t) : &= A''(t) - 4(\gamma + 1) \left[ |u'(t)|_2^2 + |v'(t)|_2^2 \right. \\ &\quad \left. + \int_0^t \left[ \|u'(s)\|_2^2 + \|v'(s)\|_2^2 \right] ds \right]. \end{aligned}$$

Por (4,3) y (4,22), resulta

$$J''(t) \leq 4\gamma (2\gamma + 1) E(0) [J(t)]^{\frac{1}{\gamma}+1}, \quad \text{para } t \geq t_0. \quad (4.23)$$

De (4.8) y (4.19), se tiene

$$J'(t) < 0, \text{ para } t > t_0. \quad (4.24)$$

Multiplicando (4.23) por  $J'(t)$  y luego integrando de  $t_0$  a  $t$ , se obtiene

$$[J'(t)]^2 \geq a + b[J(t)]^{2+\frac{1}{\gamma}}, \text{ para } t \geq t_0, \quad (4.25)$$

donde

$$\begin{aligned} a &:= [J'(t_0)]^2 - 8\gamma^2 E(0) [J(t_0)]^{\frac{1}{\gamma}+2} \\ &= \gamma^2 [J(t_0)]^{\frac{2}{\gamma}+2} \left[ [A'(t_0) - K_0]^2 - 8E(0) [J(t_0)]^{\frac{-1}{\gamma}} \right] \end{aligned}$$

y

$$b := 8\gamma^2 E(0).$$

Observemos que  $a > 0$  si, y sólo si,  $E(0) < \frac{[A'(t_0) - K_0]^2}{8[A(t_0) + (T_1 - t_0)K_0]}$ .

El caso particular en el que  $E(0) < 0$ , por (4.23) y (4.24), se obtiene directamente  $\lim_{t \rightarrow T_*^-} J(t) = 0$  y la estimativa (4.13) para el tiempo finito  $T_*$ . Para los demás casos, por (4.24) y (4.25), la función  $J$  satisface las condiciones del Lema 2.5. Entonces existe un tiempo finito  $T_*$  tal que  $\lim_{t \rightarrow T_*^-} J(t) = 0$  y la cota superior para  $T_*$  son estimadas respectivamente, de acuerdo al signo de la energía inicial  $E(0)$ .

Observemos que las estimativas (4.15) y (4.16) son equivalentes, es decir  $\sqrt{a} = -J'(t_0)$ .

Desde que  $\lim_{t \rightarrow T_*^-} J(t) = 0$ , se tiene

$$\lim_{t \rightarrow T_*^-} A(t) = \infty.$$

De aquí y la desigualdad de Sobolev-Poincaré, se deduce

$$\lim_{t \rightarrow T_*^-} \left[ \|u(t)\|^2 + \|v(t)\|^2 \right] = \infty.$$

Con todo esto se concluye la demostración del Teorema 4.8. ■

**Observación 4.9.** La elección de la constante positiva  $T_1$  en (4.12) se consigue con algunas consideraciones. Las discusiones son similares como en [14]. Omitimos los detalles.

### Agradecimiento

Al Consejo Superior de Investigación del Vicerrectorado de Investigación de la UNMSM, por el apoyo financiero otorgado para la ejecución del Proyecto de Estudio de Investigación 2012 con código: 121401121, cuyo primer resultado es la presente publicación.



## REFERENCIAS BIBLIOGRÁFICAS

- [1] Brézis, H., **Análisis funcional**, Alianza Editorial, Madrid, 1984.
- [2] Castro, N. N. O., **A nonlinear evolution system of partial differential equations with p-Laplacian and negative nonlinearity**, Proceedings of 10th WSEAS International Conference on APPLIED MATHEMATICS, Dallas, Texas, USA, November 1-3, 2006.
- [3] Chen, C., Yao, H., and Shao, L., **Global existence, uniqueness, and asymptotic behavior of solution for p-Laplacian type wave equation**, Journal of Inequalities and Applications Volume 2010, Article ID 216760, 15 pages.
- [4] Coddington E. A. and Levinson N., **Theory of ordinary differential equations**, McGraw-Hill, New York, 1955.
- [5] GaoGao, H., Ma, T. F., **Global solutions for a nonlinear wave equation with the p-Laplacian operator**, EJQTDE, 1999, No. 11.
- [6] Li, M.-R., Tsai L.-Y., **Existence and nonexistence of global solutions of some system of semilinear wave equations**, Nonlinear Analysis 54 (2003) 1397-1415.
- [7] Lima, O. A., Lourêdo, A. T., Marinho, A. O., **Weak solutions for a strongly-coupled nonlinear system**, Electronic Journal of Differential Equations, Vol. 2006 (2006), No. 130, pp. 1-18.
- [8] Ma, T. F., Soriano, J. A., **On weak solutions for an evolution equation with exponential nonlinearities**, Nonlinear Analysis 37 (1999) 1029-1038.
- [9] Milla Miranda, M. and Medeiros, L. A., **On the existence of global solutions of a coupled nonlinear Klein-Gordon equations**, Funkcialaj Ekvacioj, 30 (1987) 147-161.
- [10] Nishihara, K., **On a global solution of some quasilinear hyperbolic equation**, Tokyo J. Math Vol. 7, No. 2, 437-459, 1984.
- [11] Quispe Méndez, T., **Singularidad de soluciones para una ecuación de onda degenerada no lineal con término disipativo**, PESQUIMAT Revista de la Fac. CC. MM. de la Universidad Nacional Mayor de San Marcos Vol. XI, No.1, pp 41-54, LIMA-PERÚ. Octubre 2008.
- [12] Quispe Méndez, T., **Solución local para una ecuación del calor degenerada no lineal**, PESQUIMAT Revista de la Fac. CC. MM. de la Universidad Nacional Mayor de San Marcos, Vol. XI, No. 2, pp 56-70. LIMA-PERÚ, Octubre 2008
- [13] Quispe Méndez, T. y Carrillo Díaz, L. E., **Solución local de un sistema de Kirchhoff no lineal viscoelástico con término disipativo**, PESQUIMAT, Revista de la F. C. M. de la Universidad Nacional Mayor de San Marcos Vol. XIII No.2, pp 40-58, Lima-Perú, Diciembre 2010.
- [14] Quispe Méndez, T., **Singularidad de soluciones para un sistema de Kirchhoff no lineal viscoelástico con término disipativo**, PESQUIMAT, Revista de la F. C. M. de la Universidad Nacional Mayor de San Marcos Vol. XIV No.1, pp 46-57, Lima-Perú, Julio 2011.
- [15] Segal, I., **Nonlinear partial differential equations in quantum fields theory**, Proc. Symp. Appl. Math. A.M.S., 17, 210-226 (1965).

- [16] Showalter, R. E., **Monotone operators in Banach space and nonlinear partial differential equations**, American Mathematical Society, 1997.
- [17] Wu, S.-T. and Tsai, L.-Y., **On a system of nonlinear wave equations of Kirchhoff type with a strong dissipation**, Tamkang Journal of Mathematics Volume 38, Number 1, 1-20, Spring 2007.
- [18] Yang, Z and Chen, G., **Global existence of solutions for quasi-linear wave equations with viscous damping**, Journal Mathematical Analysis and Applications 285 (2003) 604-618.
- [19] Ye, Y., **Exponential decay of energy for some nonlinear hyperbolic equations with strong dissipation**, Advances in Difference Equations Volume 2010, Article ID 357404, 12 pages.